

Taylor polinomları ile yaklaşım ve hata

Prof. Dr. Erhan Coşkun

Karadeniz Teknik Üniversitesi

Kasım, 2018

Taylor polinomları ile yaklaşım

Bu bölümde

- Kuvvet serisi, yakınsaklık yarıçapı ve bölgesi kavramlarını hatırlayacağız.

Taylor polinomları ile yaklaşım

Bu bölümde

- Kuvvet serisi, yakınsaklık yarıçapı ve bölgesi kavramlarını hatırlayacağız.
- Bir fonksiyonun bir nokta komşuluğundaki Taylor seri açılımını inceleyerek, benzer fonksiyonların Taylor seri açılımlarının nasıl belirlenebileceğini inceleyeceğiz.

Taylor polinomları ile yaklaşım

Bu bölümde

- Kuvvet serisi, yakınsaklık yarıçapı ve bölgesi kavramlarını hatırlayacağız.
- Bir fonksiyonun bir nokta komşuluğundaki Taylor seri açılımını inceleyerek, benzer fonksiyonların Taylor seri açılımlarının nasıl belirlenebileceğini inceleyeceğiz.
- **Bir fonksiyona verilen bir nokta komşuluğunda Taylor polinomu ile yaklaşım sonucu oluşan hatayı inceleyeceğiz.**

Taylor polinomları ile yaklaşım

Bu bölümde

- Kuvvet serisi, yakınsaklık yarıçapı ve bölgesi kavramlarını hatırlayacağız.
- Bir fonksiyonun bir nokta komşuluğundaki Taylor seri açılımını inceleyerek, benzer fonksiyonların Taylor seri açılımlarının nasıl belirlenebileceğini inceleyeceğiz.
- Bir fonksiyona verilen bir nokta komşuluğunda Taylor polinomu ile yaklaşım sonucu oluşan hatayı inceleyeceğiz.
- Taylor polinomlarının gerekliliği üzerinde duracağız.

Taylor polinomları ile yaklaşım

Bu bölümde

- Kuvvet serisi, yakınsaklık yarıçapı ve bölgesi kavramlarını hatırlayacağız.
- Bir fonksiyonun bir nokta komşuluğundaki Taylor seri açılımını inceleyerek, benzer fonksiyonların Taylor seri açılımlarının nasıl belirlenebileceğini inceleyeceğiz.
- Bir fonksiyona verilen bir nokta komşuluğunda Taylor polinomu ile yaklaşım sonucu oluşan hatayı inceleyeceğiz.
- Taylor polinomlarının gerekliliği üzerinde duracağız.
- Taylor polinomunun bir nokta veya nokta kümesi üzerindeki değer veya değerlerinin nasıl hesaplanabileceğini Horner yöntemi yardımıyla inceleyeceğiz.

Taylor polinomları ile yaklaşım

Bu bölümde

- Kuvvet serisi, yakınsaklık yarıçapı ve bölgesi kavramlarını hatırlayacağız.
- Bir fonksiyonun bir nokta komşuluğundaki Taylor seri açılımını inceleyerek, benzer fonksiyonların Taylor seri açılımlarının nasıl belirlenebileceğini inceleyeceğiz.
- Bir fonksiyona verilen bir nokta komşuluğunda Taylor polinomu ile yaklaşım sonucu oluşan hatayı inceleyeceğiz.
- Taylor polinomlarının gerekliliği üzerinde duracağız.
- Taylor polinomunun bir nokta veya nokta kümesi üzerindeki değer veya değerlerinin nasıl hesaplanabileceğini Horner yöntemi yardımıyla inceleyeceğiz.
- İki değişkenli fonksiyonların Taylor açılımını ve söz konusu açılımlar yardımıyla bilgisayar ortamında gerçekleştirilen aritmetik işlemlerde oluşan yuvarlama hatalarının nasıl birikeceğini inceleyeceğiz.

Taylor polinomları ile yaklaşım

Bu bölümde

- Kuvvet serisi, yakınsaklık yarıçapı ve bölgesi kavramlarını hatırlayacağız.
- Bir fonksiyonun bir nokta komşuluğundaki Taylor seri açılımını inceleyerek, benzer fonksiyonların Taylor seri açılımlarının nasıl belirlenebileceğini inceleyeceğiz.
- Bir fonksiyona verilen bir nokta komşuluğunda Taylor polinomu ile yaklaşım sonucu oluşan hatayı inceleyeceğiz.
- Taylor polinomlarının gerekliliği üzerinde duracağız.
- Taylor polinomunun bir nokta veya nokta kümesi üzerindeki değer veya değerlerinin nasıl hesaplanabileceğini Horner yöntemi yardımıyla inceleyeceğiz.
- İki değişkenli fonksiyonların Taylor açılımını ve söz konusu açılımlar yardımıyla bilgisayar ortamında gerçekleştirilen aritmetik işlemlerde oluşan yuvarlama hatalarının nasıl birikeceğini inceleyeceğiz.
- **Detaylı bilgi için döküman sonunda belirtilen referanslara başvurulmasını tavsiye ederiz .**

Kuvvet serisi ve yakınsaklık aralığı

- $a, c_n \in R, n = 0, 1, \dots$ sabitleri ve keyfi $x \in R$ için

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n(x-a)^n := c_0 + c_1(x-a) + \dots + c_n(x-a)^n + \dots \quad (1)$$

ifadesine a merkezli ve sabit katsayılı bir kuvvet serisi adı verilir.

Kuvvet serisi ve yakınsaklık aralığı

- $a, c_n \in R, n = 0, 1, \dots$ sabitleri ve keyfi $x \in R$ için

$$\sum_{n=0}^{\infty} c_n(x-a)^n := c_0 + c_1(x-a) + \dots + c_n(x-a)^n + \dots \quad (1)$$

ifadesine a merkezli ve sabit katsayılı bir kuvvet serisi adı verilir.



$$S_N(x) := \sum_{n=0}^N c_n(x-a)^n$$

olmak üzere,

$$\lim_{N \rightarrow \infty} S_N(x)$$

limitine (1) **serisinin x noktasındaki toplamı** adı verilir. Eğer bir x noktasında serinin toplamı sonlu ise seriye söz konusu noktada **yakınsak**, diğer durumda ise **ıraksaktır** denir.

- Oran testi ile

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{c_{n+1}(x-a)^{n+1}}{c_n(x-a)^n} \right| = |x-a| \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{c_{n+1}}{c_n} \right| < 1 \quad (2)$$

için (1) serisi x noktasında yakınsaktır.

- Oran testi ile

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{c_{n+1}(x-a)^{n+1}}{c_n(x-a)^n} \right| = |x-a| \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{c_{n+1}}{c_n} \right| < 1 \quad (2)$$

için (1) serisi x noktasında yakınsaktır.

- Eğer $\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{c_{n+1}}{c_n} \right| = 0$, (1) her $x \in (-\infty, \infty)$ için yakınsaktır. Bu durumda (1) serisinin yakınsaklık yarıçapı sonsuz ve yakınsaklık aralığı ise $(-\infty, \infty)$ aralığıdır.

- Oran testi ile

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{c_{n+1}(x-a)^{n+1}}{c_n(x-a)^n} \right| = |x-a| \lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{c_{n+1}}{c_n} \right| < 1 \quad (2)$$

için (1) serisi x noktasında yakınsaktır.

- Eğer $\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{c_{n+1}}{c_n} \right| = 0$, (1) her $x \in (-\infty, \infty)$ için yakınsaktır. Bu durumda (1) serisinin yakınsaklık yarıçapı sonsuz ve yakınsaklık aralığı ise $(-\infty, \infty)$ aralığıdır.
- Eğer $\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{c_{n+1}}{c_n} \right| = \infty$ ise, (1) serisi $x = a$ noktası dışında hiçbir noktada yakınsak değildir. Bu durumda (1) serisinin yakınsaklık yarıçapı sıfırdır ve yakınsaklık aralığı mevcut değildir.

- Eğer $\lim_{n \rightarrow \infty} \left| \frac{c_{n+1}}{c_n} \right|$ mevcut, sonlu ve sıfırdan farklı ise bu limiti $1/R$ ile gösterelim. Bu durumda (2) ve oran testi yardımıyla (1) serisi

$$|x - a|/R < 1$$

eşitsizliğini sağlayan x değerleri, yani $x \in (a - R, a + R)$ için yakınsaktır. $x = a - R$ ve $x = a + R$ noktalarındaki yakınsaklık durumu farklı kriterler yardımıyla belirlenerek, yakınsaklık bölgesi adı verilen ve yakınsamanın gerçekleştiği noktalar kümesi belirlenebilir.

- *Yakınsaklık aralığı içerisinde kuvvet serisi bir fonksiyon tanımlar:*

- *Yakınsaklık aralığı içerisinde kuvvet serisi bir fonksiyon tanımlar:*
- x noktası (1) serisinin yakınsaklık bölgesi içerisinde bir nokta olmak üzere,

$$f(x) := \sum_{n=0}^{\infty} c_n(x - a)^n, x \in (a - R, a + R) \quad (3)$$

- *Yakınsaklık aralığı içerisinde kuvvet serisi bir fonksiyon tanımlar:*
- x noktası (1) serisinin yakınsaklık bölgesi içerisinde bir nokta olmak üzere,

$$f(x) := \sum_{n=0}^{\infty} c_n(x-a)^n, x \in (a-R, a+R) \quad (3)$$

- veya açıkça yazmak gerekirse

$$f(x) := c_0 + c_1(x-a) + \cdots + c_n(x-a)^n + \cdots$$

ifadesinden yakınsaklık aralığı içerisinde terim terime türev alınabileceği kuralını kullanarak,

$$c_0 = f(a), c_1 = f'(a), c_2 = f''(a)/2!, \dots, c_n = f^{(n)}(a)/n! \quad (4)$$

elde ederiz.

- (4) ile verilen c değerleri (3) de yazılarak,

$$f(x) := \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(a)}{n!} (x-a)^n, x \in (a-R, a+R) \quad (5)$$

ile tanımlanan f fonksiyonunun $x = a$ noktası merkezli **Taylor serisi** veya "**Taylor açılımı**" elde edilir.

$$c_0 = f(a), c_1 = f'(a), c_2 = f''(a)/2!, \dots, c_n = f^{(n)}(a)/n! \quad (4)$$

elde ederiz.

- (4) ile verilen c değerleri (3) de yazılarak,

$$f(x) := \sum_{n=0}^{\infty} \frac{f^{(n)}(a)}{n!} (x-a)^n, x \in (a-R, a+R) \quad (5)$$

ile tanımlanan f fonksiyonunun $x = a$ noktası merkezli **Taylor serisi** veya "**Taylor açılımı**" elde edilir.

- Örnek olarak $x = 0$ noktası komşuluğunda

$$\frac{1}{1-x} = 1 + x + x^2 + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} x^n, x \in (-1, 1)$$

- Örnek olarak $x = 0$ noktası komşuluğunda

- Örnek olarak $x = 0$ noktası komşuluğunda

- $e^x = 1 + x + x^2/2! + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} x^n/n!, x \in (-\infty, \infty)$

- Örnek olarak $x = 0$ noktası komşuluğunda

- $e^x = 1 + x + x^2/2! + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} x^n/n!, x \in (-\infty, \infty)$

- $\sin(x) = x - x^3/3! + x^5/5! - \dots = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^{2n+1}/(2n+1)!, x \in (-\infty, \infty)$

- Örnek olarak $x = 0$ noktası komşuluğunda

- $e^x = 1 + x + x^2/2! + \dots = \sum_{n=0}^{\infty} x^n/n!, x \in (-\infty, \infty)$

- $\sin(x) = x - x^3/3! + x^5/5! - \dots = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^{2n+1}/(2n+1)!, x \in (-\infty, \infty)$

- $\cos(x) = 1 - x^2/2! + x^4/4! - \dots = \sum_{n=0}^{\infty} (-1)^n x^{2n}/(2n)!, x \in (-\infty, \infty)$

Bilinen Taylor açılımları yardımıyla benzer fonksiyonların açılımları

- $x = 0$ noktası komşuluğunda bilinen Taylor açılımlarını kulalnarak, benzer fonksiyonların Taylor açılımlarını belirleyebiliriz:

$$\frac{1}{1-x} = 1 + x + x^2 + x^3 + \dots$$

$$\implies \frac{1}{1+x} = \frac{1}{1-(-x)} = 1 - x + x^2 - x^3 + \dots$$

$$\frac{2}{3+4x} = \frac{2}{3(1+\frac{4}{3}x)} = \frac{2}{3} \left(1 - \frac{4}{3}x + \left(\frac{4}{3}x\right)^2 - \dots \right)$$

Bilinen Taylor açılımları yardımıyla benzer fonksiyonların açılımları

- $x = 0$ noktası komşuluğunda bilinen Taylor açılımlarını kulalnarak, benzer fonksiyonların Taylor açılımlarını belirleyebiliriz:

$$\frac{1}{1-x} = 1 + x + x^2 + x^3 + \dots$$

$$\implies \frac{1}{1+x} = \frac{1}{1-(-x)} = 1 - x + x^2 - x^3 + \dots$$

$$\frac{2}{3+4x} = \frac{2}{3(1+\frac{4}{3}x)} = \frac{2}{3} \left(1 - \frac{4}{3}x + \left(\frac{4}{3}x\right)^2 - \dots \right)$$



$$e^x = 1 + x + x^2/2! + x^3/3! + \dots$$

$$\implies e^{-x} = 1 - x + x^2/2! - x^3/3! + \dots$$

$$\implies e^{-x^2} = 1 - x^2 + x^4/2! - x^6/3! + \dots$$

Bilinen Taylor açılımları yardımıyla benzer fonksiyonların açılımları

- Yakınsaklık bölgesi içerisinde Taylor serisi terim terim türev veya integre edilebilir.

Bilinen Taylor açılımları yardımıyla benzer fonksiyonların açılımları

- Yakınsaklık bölgesi içerisinde Taylor serisi terim terim türev veya integre edilebilir.
- Bu işlem yardımıyla elde edilen serinin yakınsaklık bölgesi de orijinal serinin yakınsaklık aralığı ile aynıdır.

Bilinen Taylor açılımları yardımıyla benzer fonksiyonların açılımları

- Yakınsaklık bölgesi içerisinde Taylor serisi terim terim türev veya integre edilebilir.
- Bu işlem yardımıyla elde edilen serinin yakınsaklık bölgesi de orijinal serinin yakınsaklık aralığı ile aynıdır.
- Buna göre

$$\ln(1 + x)$$

fonksiyonunun $x = 0$ komşuluğundaki Taylor seri açılımı,

$$\frac{1}{1 + x}$$

fonksiyonunun açılımının terim terime integrali yardımıyla elde edilebilir.

Bilinen Taylor açılımları yardımıyla benzer fonksiyonların açılımları

- Örnekleri inceleyelim

$$\frac{1}{1+x} = 1 - x + x^2 - x^3 + \dots, x \in (-1, 1)$$

$$\implies \ln(1+x) = x - \frac{x^2}{2} + \frac{x^3}{3} - \frac{x^4}{4} + \dots, x \in (-1, 1]$$

$$\frac{1}{1+x^2} = 1 - x^2 + x^4 - x^6 + \dots$$

$$\implies \arctan(x) = x - x^3/3 + x^5/5 - x^7/7 + \dots$$

Theorem

(Taylor teoremi) $f \in C^{n+1}[a, b]$, ve $x_0 \in (a, b)$ seçilsin. Bu takdirde

$$f(x) = P_n(x) + R_n(x) \quad (6)$$

olarak ifade edilir. Burada $P_n(x)$, f nin x_0 noktası koşulundaki $n - inci$ dereceden Taylor polinomu:

$$P_n(x) := f(x_0) + (x - x_0)f'(x_0) + \frac{(x - x_0)^2}{2!}f''(x_0) + \dots + \frac{(x - x_0)^n}{n!}f^{(n)}(x_0)$$

ve

$$R_n(x) := \frac{1}{n!} \int_{x_0}^x f^{(n+1)}(t)(t - x_0)^n dt$$

kalan terimdir veya alternatif olarak

$$R_n(x) = (x - x_0)^{n+1} / (n + 1)! f^{(n+1)}(c_x),$$

Taylor yaklaşım polinomunun derecesini tahmin edebiliriz

- $f(x) = e^x$ fonksiyonuna $[-1, 1]$ aralığında $\epsilon = 0.1$ den küçük kesme hatası ile $x_0 = 0$ noktası komşuluğundaki Taylor polinomu yaklaşım için en düşük polinom derecesi ne olmalıdır?

Taylor yaklaşım polinomunun derecesini tahmin edebiliriz

- $f(x) = e^x$ fonksiyonuna $[-1, 1]$ aralığında $\epsilon = 0.1$ den küçük kesme hatası ile $x_0 = 0$ noktası komşuluğundaki Taylor polinomu yaklaşım için en düşük polinom derecesi ne olmalıdır?
- $f^{(n+1)}(c_x) = e^{c_x}$, $c_x \in (-1, 1)$ olup,

$$|R_n(x)| = |x^{n+1} / (n+1)! e^{c_x}| \leq \frac{e}{(n+1)!} < 0.1$$

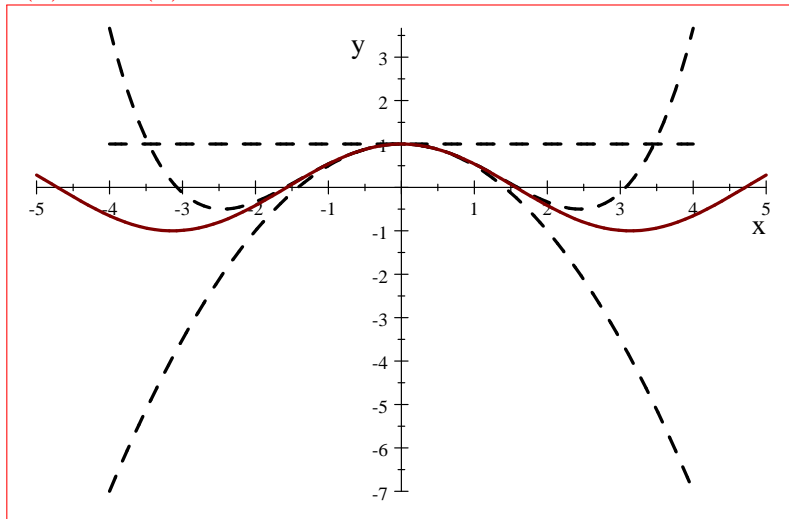
için $n \geq 4$ olmalıdır. O halde belirtilen $\epsilon = 0.1$ dan küçük kesme hatası ile yaklaşım için fonksiyona en az dördüncü dereceden

$$P_4(x) = 1 + x + x^2/2 + x^3/3! + x^4/4!$$

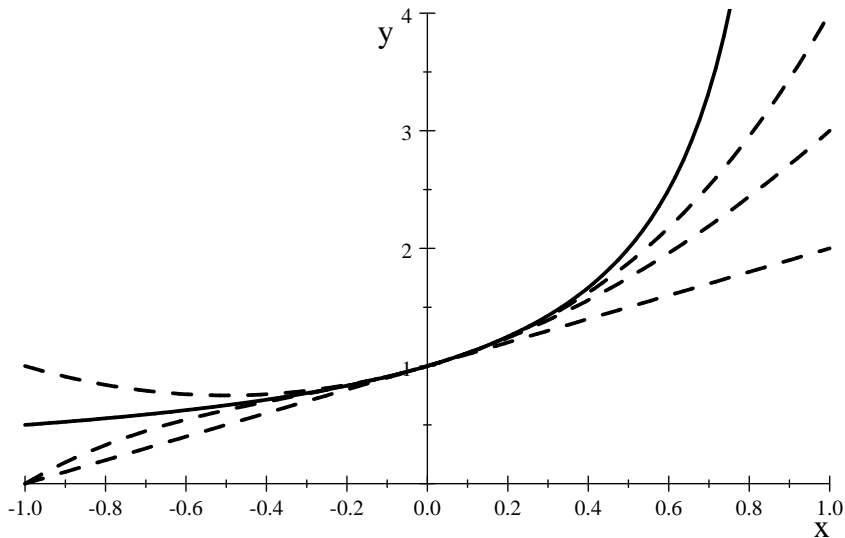
polinomu ile yaklaşım yapılmalıdır.

Fonksiyon ve Taylor Polinomları

- $f(x) = \cos(x)$ ve Taylor polinomları $1, 1 - x^2/2, 1 - x^2/2! + x^4/4!$



Fonksiyon ve Taylor Polinomları



• $1/(1-x)$ fonksiyonunu ve $1+x$, $1+x+x^2$, $1+x+x^2+x^3$ polinomları

- $[-2, 2]$ aralığında hesaplanan

$$\|e^{-x^2} - P_n(x)\|_\infty$$

hatalar farklı n değerleri için aşağıdaki tabloda verilmektedir.

n	0	4	6	8	10	12	16	20
$\ f(x) - P_n(x)\ _\infty$	0.98	4.98	5.68	4.98	3.55	2.14	0.51	0.08

- $[-2, 2]$ aralığında hesaplanan

$$\|e^{-x^2} - P_n(x)\|_\infty$$

hatalar farklı n değerleri için aşağıdaki tabloda verilmektedir.

n	0	4	6	8	10	12	16	20
$\ f(x) - P_n(x)\ _\infty$	0.98	4.98	5.68	4.98	3.55	2.14	0.51	0.08

-

$$\lim_{n \rightarrow \infty} P_n(x) = e^{-x^2}$$

olduğunu gözlemleyelim. Detaylı bilgiler için [1],[2] ve [5] nolu kaynakları öneririz.

Taylor polinomları niçin gereklidir?

- Bir nokta komşuluğunda elde edilen Taylor polinomu, söz konusu fonksiyonu bu nokta komşuluğunda uygun dereceli polinomla temsil ederek, fonksiyonla gerçekleştirilecek işlemlerde kolaylık amacıyla kullanılır.

Taylor polinomları niçin gereklidir?

- Bir nokta komşuluğunda elde edilen Taylor polinomu, söz konusu fonksiyonu bu nokta komşuluğunda uygun dereceli polinomla temsil ederek, fonksiyonla gerçekleştirilecek işlemlerde kolaylık amacıyla kullanılır.
- Örneğin $\int_{-1}^1 e^{-x^2} dx$ gibi analitik olarak hesaplanamayan integralleri yaklaşık olarak hesaplamak için e^{-x^2} fonksiyonunun $x = 0$ noktası komşuluğundaki Taylor polinomundan faydalanılabilir[7],

Taylor polinomları niçin gereklidir?

- Bir nokta komşuluğunda elde edilen Taylor polinomu, söz konusu fonksiyonu bu nokta komşuluğunda uygun dereceli polinomla temsil ederek, fonksiyonla gerçekleştirilecek işlemlerde kolaylık amacıyla kullanılır.
- Örneğin $\int_{-1}^1 e^{-x^2} dx$ gibi analitik olarak hesaplanamayan integralleri yaklaşık olarak hesaplamak için e^{-x^2} fonksiyonunun $x = 0$ noktası komşuluğundaki Taylor polinomundan faydalanılabilir[7],
- **Nonlinear problemlerin bir nokta komşuluğundaki davranışı, söz konusu nokta komşuluğunda Taylor açılımı ile elde edilen lineer yaklaşım yardımıyla analiz edilebilir. Örneğin**

Taylor polinomları niçin gereklidir?

- Bir nokta komşuluğunda elde edilen Taylor polinomu, söz konusu fonksiyonu bu nokta komşuluğunda uygun dereceli polinomla temsil ederek, fonksiyonla gerçekleştirilecek işlemlerde kolaylık amacıyla kullanılır.

- Örneğin $\int_{-1}^1 e^{-x^2} dx$ gibi analitik olarak hesaplanamayan integralleri

yaklaşık olarak hesaplamak için e^{-x^2} fonksiyonunun $x = 0$ noktası komşuluğundaki Taylor polinomundan faydalanılabilir[7],

- Nonlinear problemlerin bir nokta komşuluğundaki davranışı, söz konusu nokta komşuluğunda Taylor açılımı ile elde edilen lineer yaklaşım yardımıyla analiz edilebilir. Örneğin
 - Nonlinear Diferensiyel denklem veya sistemlerinin çözümlerinin bir nokta komşuluğundaki davranışı, Taylor açılımları yardımıyla elde edilen lineer sistemler yardımıyla analiz edilebilir(Bknz [4])

Taylor polinomları niçin gereklidir?

- Bir nokta komşuluğunda elde edilen Taylor polinomu, söz konusu fonksiyonu bu nokta komşuluğunda uygun dereceli polinomla temsil ederek, fonksiyonla gerçekleştirilecek işlemlerde kolaylık amacıyla kullanılır.

- Örneğin $\int_{-1}^1 e^{-x^2} dx$ gibi analitik olarak hesaplanamayan integralleri

yaklaşık olarak hesaplamak için e^{-x^2} fonksiyonunun $x = 0$ noktası komşuluğundaki Taylor polinomundan faydalanılabilir[7],

- Nonlinear problemlerin bir nokta komşuluğundaki davranışı, söz konusu nokta komşuluğunda Taylor açılımı ile elde edilen lineer yaklaşım yardımıyla analiz edilebilir. Örneğin
 - Nonlinear Diferensiyel denklem veya sistemlerinin çözümlerinin bir nokta komşuluğundaki davranışı, Taylor açılımları yardımıyla elde edilen lineer sistemler yardımıyla analiz edilebilir(Bknz [4])
 - Nonlinear cebirsel sistemlerin sayısal çözümleri, Taylor açılımı ile elde edilen lineer cebirsel sistemlerin çözümleri yardımıyla elde edilebilir(Bknz [5]).

Taylor polinomları niçin gereklidir?

- Bir nokta komşuluğunda elde edilen Taylor polinomu, söz konusu fonksiyonu bu nokta komşuluğunda uygun dereceli polinomla temsil ederek, fonksiyonla gerçekleştirilecek işlemlerde kolaylık amacıyla kullanılır.

- Örneğin $\int_{-1}^1 e^{-x^2} dx$ gibi analitik olarak hesaplanamayan integralleri

yaklaşık olarak hesaplamak için e^{-x^2} fonksiyonunun $x = 0$ noktası komşuluğundaki Taylor polinomundan faydalanılabilir[7],

- Nonlinear problemlerin bir nokta komşuluğundaki davranışı, söz konusu nokta komşuluğunda Taylor açılımı ile elde edilen lineer yaklaşım yardımıyla analiz edilebilir. Örneğin
 - Nonlinear Diferensiyel denklem veya sistemlerinin çözümlerinin bir nokta komşuluğundaki davranışı, Taylor açılımları yardımıyla elde edilen lineer sistemler yardımıyla analiz edilebilir(Bknz [4])
 - Nonlinear cebirsel sistemlerin sayısal çözümleri, Taylor açılımı ile elde edilen lineer cebirsel sistemlerin çözümleri yardımıyla elde edilebilir(Bknz [5]).

Taylor polinom değerlerinin hesaplanması(Horner yöntemi)

- $$P_n(x) = a_1x^n + a_2x^{n-1} + \dots + a_nx + a_{n+1}$$

olarak ifade edilen polinomun x_0 noktasındaki değeri

$$P_n(x_0) = a_1x_0^n + a_2x_0^{n-1} + \dots + a_nx_0 + a_{n+1} \quad (7)$$

ifesinin doğrudan kodlanması suretiyle hesaplanmaz.

Taylor polinom değerlerinin hesaplanması (Horner yöntemi)

- $$P_n(x) = a_1x^n + a_2x^{n-1} + \dots + a_nx + a_{n+1}$$

olarak ifade edilen polinomun x_0 noktasındaki değeri

$$P_n(x_0) = a_1x_0^n + a_2x_0^{n-1} + \dots + a_nx_0 + a_{n+1} \quad (7)$$

ifesinin doğrudan kodlanması suretiyle hesaplanmaz.

- Çünkü bu şekliyle $n(n+1)/2$ adet çarpma işlemi gerçekleştirilmesi gerekmektedir. Örneğin

$$\begin{aligned} P_3(x) &= a_1x^3 + a_2x^2 + a_3x + a_4 \\ &= a_1 \times x \times x \times x + a_2 \times x \times x + a_3 \times x + a_4 \end{aligned}$$

polinomu için $P_3(x_0)$ değerinin hesaplanması 6 adet çarpma işlemi ve 3 adet toplama işlemi gerektirir.

Taylor polinom değerlerinin hesaplanması(Horner yöntemi)

- Oysa aynı işlem

$$P_3(x) = ((a_1x + a_2)x + a_3)x + a_4$$

örneğinde olduğu üzere iç içe çarpım formatında yazılmak suretiyle 3 adet çarpma ve 3 adet toplama işlemi ile gerçekleştirilebilir.

Taylor polinom değerlerinin hesaplanması(Horner yöntemi)

- Oysa aynı işlem

$$P_3(x) = ((a_1x + a_2)x + a_3)x + a_4$$

örneğinde olduğu üzere iç içe çarpım formatında yazılmak suretiyle 3 adet çarpma ve 3 adet toplama işlemi ile gerçekleştirilebilir.



$$b_1 = a_1$$

olarak tanımlanmak üzere

$$b_2 = b_1x_0 + a_2 = a_1x_0 + a_2(\text{en içteki toplam})$$

$$b_3 = b_2x_0 + a_3 = (a_1x_0 + a_2)x_0 + a_3(\text{en içten ikinci toplam})$$

$$b_4 = b_3x_0 + a_4 = ((a_1x_0 + a_2)x_0 + a_3)x_0 + a_4(\text{istenen toplam})$$

Taylor polinom değerlerinin hesaplanması(Horner yöntemi)



$$b_1 = a_1$$

Taylor polinom değerlerinin hesaplanması(Horner yöntemi)



$$b_1 = a_1$$



$$b_k = a_k + x_0 b_{k-1}, k = 2, 3, \dots, n$$

ile tanımlanan $\{b_k\}$, $k = 1, 2, 3, \dots, n$ dizisi için yukarıdaki örneğimize paralel olarak

$$b_n = P_n(x_0)$$

elde ederiz.

Taylor polinom değerlerinin hesaplanması(Horner yöntemi)



$$b_1 = a_1$$



$$b_k = a_k + x_0 b_{k-1}, k = 2, 3, \dots, n$$

ile tanımlanan $\{b_k\}$, $k = 1, 2, 3, \dots, n$ dizisi için yukarıdaki örneğimize paralel olarak

$$b_n = P_n(x_0)$$

elde ederiz.

- Bu işlemin sadece $(n - 1)$ adet çarpma işlemi gerektirdiğine dikkat edelim.

- Girdi a, x_0 , burada a polinom katsayılarını içeren vektördür.

Horner algoritması

- Girdi a, x_0 , burada a polinom katsayılarını içeren vektördür.
- $n = a$ nin eleman sayısı

Horner algoritması

- Girdi a, x_0 , burada a polinom katsayılarını içeren vektördür.
- $n = a$ nin eleman sayısı
- $b_1 = a_1$

- Girdi a, x_0 , burada a polinom katsayılarını içeren vektördür.
- $n = a$ nin eleman sayısı
- $b_1 = a_1$
- $k = 2, 3, \dots, n$ için

$$b_k = a_k + x_0 * b_{k-1};$$

- Girdi a, x_0 , burada a polinom katsayılarını içeren vektördür.
- $n = a$ nin eleman sayısı
- $b_1 = a_1$
- $k = 2, 3, \dots, n$ için

$$b_k = a_k + x_0 * b_{k-1};$$

- Çıktı b_n

- Yukarıda belirtilen işlemler *Horner*¹ tabosu adı verilen tablo üzerinden kolayca gerçekleştirilebilir.

¹William George Horner (1786 – 1837, İngiliz matematikçi)

- Yukarıda belirtilen işlemler *Horner*¹ tabosu adı verilen tablo üzerinden kolayca gerçekleştirilebilir.

$$\begin{array}{ccccccc} x_0 & a_1 & a_2 & a_3 & a_4 & & \\ \hline & & x_0 b_1 & x_0 b_2 & x_0 b_3 & & \\ \hline b_1 = a_1 & b_2 = a_2 + x_0 b_1 & b_3 = a_3 + x_0 b_2 & b_4 = a_4 + x_0 b_3 & & & \end{array}$$

¹William George Horner (1786 – 1837, İngiliz matematikçi)

Örnek

$p(x) = x^3 - 2x^2 + x - 4$ polinomunun $x_0 = 1$ noktasındaki değerini Horner yöntemi yardımıyla belirleyiniz.

- Horner tablosu

$$\begin{array}{r|rrrr} 1 & 1 & -2 & 1 & -4 \\ & & 1 \times 1 & -1 \times 1 & 0 \times 1 \\ \hline & 1 & -1 & 0 & -4 \end{array}$$

olup, $P(1) = -4$ olarak elde edilir.

Birden fazla noktada polinom değeri hesabı

Birden fazla noktada verilen polinomun değerini hesaplayan algoritma aşağıda verilmektedir.

- Girdi a, x_0 , burada a polinom katsayılarını içeren vektör ve x_0 ise hesaplama noktalarını içeren vektördür

Birden fazla noktada polinom değeri hesabı

Birden fazla noktada verilen polinomun değerini hesaplayan algoritma aşağıda verilmektedir.

- Girdi a, x_0 , burada a polinom katsayılarını içeren vektör ve x_0 ise hesaplama noktalarını içeren vektördür
- $n = a$ nın eleman sayısı;

Birden fazla noktada polinom değeri hesabı

Birden fazla noktada verilen polinomun değerini hesaplayan algoritma aşağıda verilmektedir.

- Girdi a, x_0 , burada a polinom katsayılarını içeren vektör ve x_0 ise hesaplama noktalarını içeren vektördür
- $n = a$ nın eleman sayısı;
- $m = x_0$ ın eleman sayısı;

Birden fazla noktada polinom değeri hesabı

Birden fazla noktada verilen polinomun değerini hesaplayan algoritma aşağıda verilmektedir.

- Girdi a, x_0 , burada a polinom katsayılarını içeren vektör ve x_0 ise hesaplama noktalarını içeren vektördür
- $n = a$ nın eleman sayısı;
- $m = x_0$ in eleman sayısı;
- $b_{1,:} = [a(1) a(1)...a(1)]$, m bileşenli satır vektörü

Birden fazla noktada polinom değeri hesabı

Birden fazla noktada verilen polinomun değerini hesaplayan algoritma aşağıda verilmektedir.

- Girdi a, x_0 , burada a polinom katsayılarını içeren vektör ve x_0 ise hesaplama noktalarını içeren vektördür
- $n = a$ nın eleman sayısı;
- $m = x_0$ in eleman sayısı;
- $b_{1,:} = [a(1) \ a(1) \dots a(1)]$, m bileşenli satır vektörü
- $k = 2, 3, \dots, n$ için

$$b_{k,:} = a_k + x_0 \cdot * b_{k-1,:}$$

Birden fazla noktada polinom değeri hesabı

Birden fazla noktada verilen polinomun değerini hesaplayan algoritma aşağıda verilmektedir.

- Girdi a , x_0 , burada a polinom katsayılarını içeren vektör ve x_0 ise hesaplama noktalarını içeren vektördür
- $n = a$ nın eleman sayısı;
- $m = x_0$ in eleman sayısı;
- $b_{1,:} = [a(1) \ a(1) \dots a(1)]$, m bileşenli satır vektörü
- $k = 2, 3, \dots, n$ için

$$b_{k,:} = a_k + x_0 \cdot * b_{k-1,:}$$

- Çıktı $b_{n,:}$

- Yukarıdaki Algoritmaya ait Program aşağıda verilmektedir.

```
function sonuc = hornerler(a, x0);  
n = length(a); m = length(x0);  
b(1, :) = a(1) * ones(1, m);  
for k = 2 : n  
    b(k, :) = a(k) + x0. * b(k - 1, :);  
end  
sonuc = b(n, :);
```

- Örneğin $P_2(x) = x^2 - 2x + 3$ polinomunun $x_0 = [1 \ 2 \ -1]$ vektöründeki değerlerini Program ile verilen *vektörel Horner* yöntemi yardımıyla kolayca hesaplayabiliriz:

- Örneğin $P_2(x) = x^2 - 2x + 3$ polinomunun $x_0 = [1 \ 2 \ -1]$ vektöründeki değerlerini Program ile verilen *vektörel Horner* yöntemi yardımıyla kolayca hesaplayabiliriz:
- ```
>> a=[1 -2 3];
>> x0=[1 2 -1;]
>> hornerler(a,x0)
ans =
2 3 6
```

# İki değişkenli fonksiyonların Taylor açılımları

$$\begin{aligned} f(x, y) &= f(a, b) + (x - a) \frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{(a,b)} + (y - b) \frac{\partial f}{\partial y} \Big|_{(a,b)} \\ &+ \frac{1}{2!} \left[ (x - a)^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + 2(x - a)(y - b) \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} + (y - b)^2 \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \right] \Big|_{(a,b)} \\ &+ \dots \end{aligned}$$

# İki değişkenli fonksiyonların Taylor açılımları



$$\left( h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right) f(a, b) : = h \frac{\partial f}{\partial x} \Big|_{(a,b)} + k \frac{\partial f}{\partial y} \Big|_{(a,b)}$$

$$\left( h \frac{\partial}{\partial x} + k \frac{\partial}{\partial y} \right)^2 f(a, b) : = h^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + 2hk \frac{\partial^2 f}{\partial x \partial y} + k^2 \frac{\partial^2 f}{\partial y^2} \Big|_{(a,b)}$$

notasyonu ile  $f$  nin  $(a, b)$  noktası komşuluğundaki *Taylor* serisi

# İki değişkenli fonksiyonların Taylor açılımları



$$\begin{aligned}\left(h\frac{\partial}{\partial x} + k\frac{\partial}{\partial y}\right) f(a, b) & : = h\frac{\partial f}{\partial x}\Big|_{(a,b)} + k\frac{\partial f}{\partial y}\Big|_{(a,b)} \\ \left(h\frac{\partial}{\partial x} + k\frac{\partial}{\partial y}\right)^2 f(a, b) & : = h^2\frac{\partial^2 f}{\partial x^2} + 2hk\frac{\partial^2 f}{\partial x\partial y} + k^2\frac{\partial^2 f}{\partial y^2}\Big|_{(a,b)}\end{aligned}$$

notasyonu ile  $f$  nin  $(a, b)$  noktası komşuluğundaki *Taylor* serisi



$$f(x, y) = \sum_{n=0}^{\infty} \frac{1}{n!} \left(h\frac{\partial}{\partial x} + k\frac{\partial}{\partial y}\right)^n f(a, b) \quad (8)$$

olarak ifade edilir.

## Örnek

$f(x, y) = e^{-(x^2+y^2)}$  fonksiyonunun  $(0, 0)$  noktası komşuluğundaki, ilk dört Taylor yaklaşım polinomu bularak fonksiyonla birlikte aynı eksenle grafiklerini çiziniz.

# İki değişkenli fonksiyonların Taylor açılımları



$$f(0,0) = 1$$

$$f_x(0,0) = (-2xe^{-(x^2+y^2)})(0,0) = 0$$

$$f_y(0,0) = (-2ye^{-(x^2+y^2)})(0,0) = 0$$

$$f_{xx}(0,0) = e^{-(x^2+y^2)}(4x^2 - 2)(0,0) = -2$$

$$f_{yy}(0,0) = e^{-(x^2+y^2)}(4y^2 - 2)(0,0) = -2$$

$$f_{xy}(0,0) = e^{-(x^2+y^2)}(4xy)(0,0) = 0$$

# İki değişkenli fonksiyonların Taylor açılımları



$$f(0,0) = 1$$

$$f_x(0,0) = (-2xe^{-(x^2+y^2)})(0,0) = 0$$

$$f_y(0,0) = (-2ye^{-(x^2+y^2)})(0,0) = 0$$

$$f_{xx}(0,0) = e^{-(x^2+y^2)}(4x^2 - 2)(0,0) = -2$$

$$f_{yy}(0,0) = e^{-(x^2+y^2)}(4y^2 - 2)(0,0) = -2$$

$$f_{xy}(0,0) = e^{-(x^2+y^2)}(4xy)(0,0) = 0$$



$$f(x,y) = 1 - (x^2 + y^2) + \frac{1}{2!}(x^2 + y^2)^2 - \frac{1}{3!}(x^2 + y^2)^3 + \dots$$

açılımını elde ederiz. (Bu açılımı yukarıda verilen  $e^{-x^2}$  açılımı ile karşılaştırınız).



$$P_0(x, y) = 1, \quad (9)$$

$$P_2(x, y) = 1 - (x^2 + y^2), \quad (10)$$

$$P_4(x, y) = 1 - (x^2 + y^2) + \frac{1}{2!}(x^2 + y^2)^2 \quad (11)$$

$$P_6(x, y) = 1 - (x^2 + y^2) + \frac{1}{2!}(x^2 + y^2)^2 - \frac{1}{3!}(x^2 + y^2)^3 + \dots (12)$$

# Taylor yaklaşımları

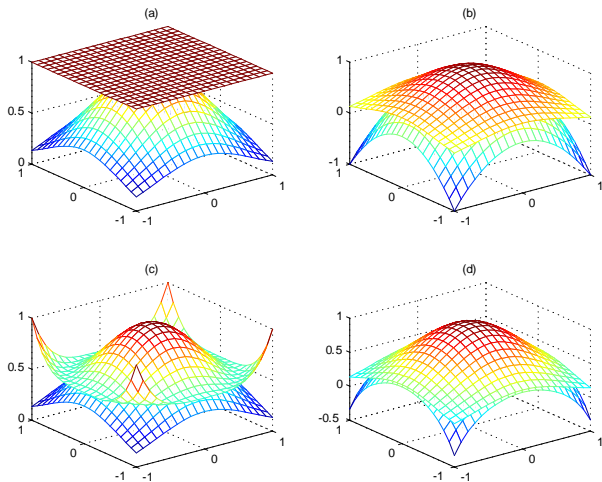


Figure:  $e^{-(x^2+y^2)}$  fonksiyonu ve artan  $n$  değerleri için Taylor polinom yaklaşımları

- $x_f$  değeri  $x$  için bir yaklaşım olsun ve  $y = f(x)$  fonksiyonu verilsin.  $x$  yerine  $x_f$  yaklaşımının kullanılması durumunda oluşacak olan  $\Delta y = y_f - y$  mutlak hatası ve  $\varepsilon_b(y)$  bağıl hatasını tahmin etmek istiyoruz. Detaylar için [8] nolu kaynağı öneririz.

- $x_f$  değeri  $x$  için bir yaklaşım olsun ve  $y = f(x)$  fonksiyonu verilsin.  $x$  yerine  $x_f$  yaklaşımının kullanılması durumunda oluşacak olan  $\Delta y = y_f - y$  mutlak hatası ve  $\varepsilon_b(y)$  bağıl hatasını tahmin etmek istiyoruz. Detaylar için [8] nolu kaynağı öneririz.
- *Taylor açılımı yardımıyla  $\Delta y \cong f'(x)\Delta x$  olarak yazarız. Burada  $\cong$  yaklaşımı birinci mertebeden türeve kadar ilgili terimlerin eşitliğini ifade etmektedir.  $y \neq 0$  için her iki tarafı  $y$  ye bölmek suretiyle*

$$\varepsilon_b(y) = \frac{\Delta y}{y} \cong \frac{f'(x)}{f(x)} \Delta x = \frac{f'(x)}{f(x)} x \varepsilon_b(x)$$

## Örnek

*$x$  yerine  $x_f$  yaklaşımı alınması durumunda,  $y = f(x) = x^n$  fonksiyonunda oluşan mutlak ve bağıl hataları  $x$  deki mutlak ve bağıl hatalar cinsinden hesaplayınız.*

## Örnek

$x$  yerine  $x_f$  yaklaşımı alınması durumunda,  $y = f(x) = x^n$  fonksiyonunda oluşan mutlak ve bağıl hataları  $x$  deki mutlak ve bağıl hatalar cinsinden hesaplayınız.

- Mutlak hata

$$\Delta y \cong f'(x)\Delta x = nx^{n-1}\Delta x$$

olur. Bağıl hata ise

$$\varepsilon_b(y) \cong \frac{f'(x)}{f(x)}x\varepsilon_b(x) = \frac{nx^{n-1}}{x^n}x\varepsilon_b(x) = n\varepsilon_b(x)$$

olarak elde edilir.

## Örnek

$x$  yerine  $x_f$  yaklaşımı alınması durumunda,  $y = f(x) = \sqrt[n]{x}$  fonksiyonunda oluşan mutlak ve bağıl hataları  $x$  deki mutlak ve bağıl hatalar cinsinden hesaplayınız.

- Mutlak hata

$$\Delta y \cong f'(x)\Delta x = \frac{1}{n}x^{\frac{1}{n}-1}\Delta x$$

olur. Bağıl hata ise

$$\varepsilon_b(y) \cong \frac{f'(x)}{f(x)}x\varepsilon_b(x) = \frac{\frac{1}{n}x^{\left(\frac{1}{n}-1\right)}}{x^{1/n}}x\varepsilon_b(x) = \frac{1}{n}\varepsilon_b(x)$$

olarak elde edilir.

- Benzer biçimde iki değişkenli bir  $z = f(x, y)$  fonksiyonu için  $x_f, y_f$  değerleri  $x$  ve  $y$  için birer yaklaşım olsunlar. Bu durumda

$$\Delta z \cong \frac{\partial f}{\partial x} \Delta x + \frac{\partial f}{\partial y} \Delta y$$

ve

$$\varepsilon_b(z) \cong \frac{x}{f(x, y)} \frac{\partial f}{\partial x} \varepsilon_b(x) + \frac{y}{f(x, y)} \frac{\partial f}{\partial y} \varepsilon_b(y)$$



- Buna göre özel olarak toplama, çıkarma, çarpma ve bölme işlemleri için sırasıyla  $z = f(x, y)$  fonksiyonunu

$$f(x, y) = x + y, x - y, x \times y, x/y$$

almak suretiyle

|                 |                                                                                                  |
|-----------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------|
| toplama/çıkarma | $z = f(x, y) = x \pm y$                                                                          |
|                 | $\Delta z = \Delta x \pm \Delta y$                                                               |
|                 | $\varepsilon_b(z) = \frac{1}{x \pm y} (x\varepsilon_b(x) \pm y\varepsilon_b(y)), x \pm y \neq 0$ |

elde ederiz.

- Buna göre özel olarak toplama, çıkarma, çarpma ve bölme işlemleri için sırasıyla  $z = f(x, y)$  fonksiyonunu

$$f(x, y) = x + y, x - y, x \times y, x/y$$

almak suretiyle

|                 |                                                                                                  |
|-----------------|--------------------------------------------------------------------------------------------------|
| toplama/çıkarma | $z = f(x, y) = x \pm y$                                                                          |
|                 | $\Delta z = \Delta x \pm \Delta y$                                                               |
|                 | $\varepsilon_b(z) = \frac{1}{x \pm y} (x\varepsilon_b(x) \pm y\varepsilon_b(y)), x \pm y \neq 0$ |

elde ederiz.

- Benzer biçimde çarpma ve bölme için aşağıda verilen mutlak ve bağıl hata ifadelerini elde ederiz:

|        |                                                          |
|--------|----------------------------------------------------------|
| çarpma | $z = f(x, y) = x \times y$                               |
|        | $\Delta z = y\Delta x + x\Delta y$                       |
|        | $\varepsilon_b(z) = \varepsilon_b(x) + \varepsilon_b(y)$ |

# Taylor açılımı ile hata birim analizi

- |       |                                                                |
|-------|----------------------------------------------------------------|
| bölme | $z = f(x, y) = x/y$                                            |
|       | $\Delta z \cong \frac{1}{y} \Delta x - \frac{x}{y^2} \Delta y$ |
|       | $\varepsilon_b(z) \cong \varepsilon_b(x) - \varepsilon_b(y)$   |

## Örnek

*Karesel bir ofisin bir kenarı  $x_f = x \pm \Delta x = 3 \pm 0.1m$  olarak ölçülmüş olsun. Bu durumda ofis alanının hesaplanmasında oluşan mutlak ve bağıl hata yaklaşık olarak ne kadardır?*

- $y = f(x) = x^2$  alınırsa

$$\Delta y \cong f'(x)\Delta x = 2x\Delta x = 2 \times 3 \times (0.1) = 0.6$$

elde ederiz. Bağıl hatayı ise yaklaşık olarak

$$\varepsilon_b(y) = \frac{\Delta y}{y} = 0.6/9 \doteq 0.0667$$

olarak elde ederiz.

## Örnek

*Sürtünmesiz ortamda hareket eden bir cismin kütleinin  $m = 2 \pm 0.1(\text{kg})$  ve cisme  $t$  anında etki eden kuvvetin ise  $F = 5 \pm 0.2(\text{kg} \times \text{m}/\text{s}^2)$  olduğu ölçülmüştür. Cismin ivmesini, ölçümlerdeki mutlak hatalardaki kaynaklanan mutlak ve bağıl hata ile birlikte belirleyiniz.*

$\Delta m = 0.1$  ve  $\Delta F = 0.2$  mutlak hataları ve *II. Newton yasası gereği*  $a = F/m = 2.5(\text{m}/\text{s}^2)$  ivmesinde oluşan mutlak hata

$$\Delta a \cong \frac{1}{m} \Delta F - \frac{F}{m^2} \Delta m = \frac{1}{2}(0.2) - \frac{5}{2^2}(0.1) = -0.0250$$



$$\varepsilon_b(m) = \Delta m / m = 0.1 / 2 = 0.05$$

- $$\varepsilon_b(m) = \Delta m / m = 0.1 / 2 = 0.05$$

- $$\varepsilon_b(F) = \Delta F / F = 0.2 / 5 = 0.04$$



- $\varepsilon_b(m) = \Delta m / m = 0.1 / 2 = 0.05$
- $\varepsilon_b(F) = \Delta F / F = 0.2 / 5 = 0.04$
- $\varepsilon_b(a) = \frac{\Delta a}{a} \cong \frac{-0.0250}{2.5} = -0.01$

## Örnek

$$f(a, b, c) = -b + \sqrt{b^2 - 4ac}$$

*fonksiyonunu göz önüne alalım.  $a = 1 \pm 0.1$ ,  $b = 2 \pm 0.1$ ,  $c = 0.001 \pm 0.001$  için, yani  $\Delta a = 0.1$ ,  $\Delta b = 0.1$ ,  $\Delta c = 0.001$  mutlak hatalarıyla,  $f$  nin  $(a, b, c)$  noktasındaki değerinin hesaplanmasında oluşan mutlak ve bağıl hatayı hesaplayınız.*



$$\begin{aligned}\Delta f &\cong \frac{\partial f}{\partial a} \Delta a + \frac{\partial f}{\partial b} \Delta b + \frac{\partial f}{\partial c} \Delta c \\ &= \frac{-2c}{\sqrt{b^2 - 4ac}} \Delta a + \left(-1 + \frac{b}{\sqrt{b^2 - 4ac}}\right) \Delta b + \frac{-2a}{\sqrt{b^2 - 4ac}} \Delta c \\ &= (-0.0010) \times 0.1 + (5.0038e - 004) \times 0.1 + (-1.0005) \times 0.001 \\ &= -0.00105046\end{aligned}$$



$$\begin{aligned}\Delta f &\cong \frac{\partial f}{\partial a} \Delta a + \frac{\partial f}{\partial b} \Delta b + \frac{\partial f}{\partial c} \Delta c \\ &= \frac{-2c}{\sqrt{b^2 - 4ac}} \Delta a + \left(-1 + \frac{b}{\sqrt{b^2 - 4ac}}\right) \Delta b + \frac{-2a}{\sqrt{b^2 - 4ac}} \Delta c \\ &= (-0.0010) \times 0.1 + (5.0038e - 004) \times 0.1 + (-1.0005) \times 0.001 \\ &= -0.00105046\end{aligned}$$










$$f(a, b, c) = f(1, 2, 0.001) = -0.00100025$$

olup,

$$\varepsilon_b(f) \cong \frac{\Delta f}{f} = \frac{0.00105046}{0.00100025} = 1.05019745$$

elde ederiz.

-  Atkinson, K. An Introduction to Numerical Analysis, John Wiley & Sons, 1988.
-  Boas, M. L., Mathematical Methods in the Physical Sciences, John Wiley & Sons, 1983.
-  Coşkun, E. OCTAVE ile Sayısal Hesaplama ve Kodlama([URL:aves.ktu.edu.tr/erhan/dokumanlar](http://aves.ktu.edu.tr/erhan/dokumanlar)).
-  Coşkun, E. Maxima ile Sembolik Hesaplama ve Kodlama([URL:aves.ktu.edu.tr/erhan/dokumanlar](http://aves.ktu.edu.tr/erhan/dokumanlar)).
-  Coşkun, E. OCTAVE ile Vektör Cebirsel Uygulamalı Sayısal Analiz([URL:aves.ktu.edu.tr/erhan/dokumanlar](http://aves.ktu.edu.tr/erhan/dokumanlar)).
-  Coşkun, E. OCTAVE ile Vektör Cebirsel Uygulamalı Sonlu fark Yöntemleri([URL:aves.ktu.edu.tr/erhan/dokumanlar](http://aves.ktu.edu.tr/erhan/dokumanlar)).
-  Davis, J. P. ve Rabinowitz, P., Methods of Numerical Integration, Academic Press, 1983.