

Sayısal integrasyon için yüksek basamaktan iteratif yaklaşımlar

Prof. Dr. Erhan Coşkun

Karadeniz Teknik Üniversitesi

Eylül 2020

Bu bölümde

- bilinen düşük mertebeli yöntemlerden iterasyon yöntemi ile yüksek mertebeli yöntemlerin nasıl elde edildiğini inceliyor ve

Bu bölümde

- bilinen düşük mertebeli yöntemlerden iterasyon yöntemi ile yüksek mertebeli yöntemlerin nasıl elde edildiğini inceliyor ve

- eşit aralıklı olmayan ağ üretimi ve bu tür ağlar üzerinde sayısal integrasyonu inceliyoruz.

Bu çalışma "MATLAB/Octave Uygulamalarıyla Sayısal Analize Giriş" isimli çalışmamızın sekizinci bölümüne ait "yüksek mertebeden iteratif yöntemler" isimli başlığından oluşturmaktadır. Konuyla ilgili ileri düzey araştırma için bölüm sonunda sunduğumuz değerli kaynakları öneririz.

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar

- Sol Dikdörtgen veya Yamuk gibi düşük basamaklı yöntemlerden farklı adım uzunlukları ile oluşturulan uygun lineer kombinasyonlar yardımıyla daha yüksek basamaktan yöntemler elde edebiliriz: Örneğin Sol Dikdörtgen yönteminin farklı adım uzunlukları ile oluşturulan aşağıdaki lineer kombinasyon Orta Nokta yöntemine eşittir:

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar

- Sol Dikdörtgen veya Yamuk gibi düşük basamaklı yöntemlerden farklı adım uzunlukları ile oluşturulan uygun lineer kombinasyonlar yardımıyla daha yüksek basamaktan yöntemler elde edebiliriz: Örneğin Sol Dikdörtgen yönteminin farklı adım uzunlukları ile oluşturulan aşağıdaki lineer kombinasyon Orta Nokta yöntemine eşittir:



$$I_{ort}(f, 2h) = 2I_{sol}(f, h) - I_{sol}(f, 2h)$$

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar

- Sol Dikdörtgen veya Yamuk gibi düşük basamaklı yöntemlerden farklı adım uzunlukları ile oluşturulan uygun lineer kombinasyonlar yardımıyla daha yüksek basamaktan yöntemler elde edebiliriz: Örneğin Sol Dikdörtgen yönteminin farklı adım uzunlukları ile oluşturulan aşağıdaki lineer kombinasyon Orta Nokta yöntemine eşittir:

- $$I_{ort}(f, 2h) = 2I_{sol}(f, h) - I_{sol}(f, 2h)$$

- Gerçekten de

$$I_{sol}(f, h) = h(f(x_1) + f(x_2) + \dots + f(x_N))$$

ve

$$I_{sol}(f, 2h) = 2h(f(x_1) + f(x_3) + \dots + f(x_{N-1}))$$

yaklaşımlarından

- Bu sonucu daha somut bir örnek üzerinde gözlemlemeye çalışalım:

$$[a, b] = [0, 1], h = 1/10$$

olsun. Bu durumda alt aralıkların uç noktaları

$$x = [0, 1/10, 2/10, \dots, 9/10, 1]$$

olup

- Bu sonucu daha somut bir örnek üzerinde gözlemlemeye çalışalım:

$$[a, b] = [0, 1], h = 1/10$$

olsun. Bu durumda alt aralıkların uç noktaları

$$x = [0, 1/10, 2/10, \dots, 9/10, 1]$$

olup



$$I_{sol}(f, 2h) = I_{sol}(f, 1/5) = 1/5(f(0) + f(1/5) + \dots + f(4/5)) \quad (1)$$

dir.

- Öte yandan

$$\begin{aligned} I_{sol}(f, h) &= I_{sol}(f, 1/10) \\ &= 1/10(f(0) + f(1/10) + \dots + f(9/10)) \end{aligned} \quad (2)$$

dir. O halde (2) i iki ile çarpıp, (1) ile toplamak suretiyle

$$2I_{sol}(f, h) - I_{sol}(f, 2h) = 1/5(f(1/10) + f(3/10) + \dots + f(9/10))$$

elde ederiz ki bu yöntem $2h = 1/5$ adım uzunluğu ile Orta Nokta yöntemi, yani $I_{ort}(f, 2h)$ dir.

- Orta Nokta yönteminin yerel hatası

$$E_{ort}(f, h) = \frac{h^3}{24} f''(c), c \in (a, b) \quad (3)$$

ve kümülatif hatası ise

$$\begin{aligned} E_{ort}(f, h) &= \frac{(b-a)^3}{24n^2} f''(c), c \in (a, b) \\ &= \frac{(b-a)}{24} h^2 f''(c), c \in (a, b) \\ &= O(h^2) \end{aligned} \quad (4)$$

olduğu kolayca gösterilebilir.

Teorem 1.

$\int_a^b f(x)dx$ integralini gözönüne alalım.

$$S(i, 1), i = 1, 2, \dots$$

ile $[a, b]$ aralığının 2^{i-1} , $i = 1, 2, \dots$ alt aralığa bölünmesi suretiyle uygulanan sol dikdörtgen kuralı yaklaşımlarını gösterelim:

$$S(i, 1) := I_{sol}\left(f, \frac{b-a}{2^{i-1}}\right), i = 1, 2, \dots$$

Bu taktirde aşağıdaki ifadeler doğrudur:



$$S(i, 2) := I_{ort}\left(f, \frac{b-a}{2^{i-2}}\right) = 2S(i, 1) - S(i-1, 1), i = 2, 3, \dots$$

yaklaşımları kümülatif hatası $O(h^2)$ olan yaklaşımlardır.



$$S(i, 2) := I_{ort}\left(f, \frac{b-a}{2^{i-2}}\right) = 2S(i, 1) - S(i-1, 1), i = 2, 3, \dots$$

yaklaşımları kümülatif hatası $O(h^2)$ olan yaklaşımlardır.



$$S(i, j) := \frac{4^{j-2}S(i, j-1) - S(i-1, j-1)}{4^{j-2} - 1}, i = 3, 4, \dots; j = i, i+1, \dots$$

yaklaşımları ise, kümülatif hataları $O(h^{2(j-1)})$ olan yaklaşımlardır. Yukarıda tanımlanan dizinin başlangıç elemanları aşağıdaki tabloda sunulmaktadır.

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar



Sol dikdörtgen yöntemi esaslı yüksek basamaktan iteratif yaklaşımlar tablosu			
Sol D.	Orta Nokta	$O(h^4)$	$O(h^6)$
$S(1, 1)$			
$S(2, 1)$	$S(2, 2) = 2S(2, 1) - S(1, 1)$		
$S(3, 1)$	$S(3, 2) = 2S(3, 1) - S(2, 1)$	A	
$S(4, 1)$	$S(4, 2) = 2S(4, 1) - S(3, 1)$	B	C

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar



Sol dikdörtgen yöntemi esaslı yüksek basamaktan iteratif yaklaşımlar tablosu

Sol D.	Orta Nokta	$O(h^4)$	$O(h^6)$
$S(1, 1)$			
$S(2, 1)$	$S(2, 2) = 2S(2, 1) - S(1, 1)$		
$S(3, 1)$	$S(3, 2) = 2S(3, 1) - S(2, 1)$	A	
$S(4, 1)$	$S(4, 2) = 2S(4, 1) - S(3, 1)$	B	C

• burada

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar



Sol dikdörtgen yöntemi esaslı yüksek basamaktan iteratif yaklaşımlar tablosu			
Sol D.	Orta Nokta	$O(h^4)$	$O(h^6)$
$S(1, 1)$			
$S(2, 1)$	$S(2, 2) = 2S(2, 1) - S(1, 1)$		
$S(3, 1)$	$S(3, 2) = 2S(3, 1) - S(2, 1)$	A	
$S(4, 1)$	$S(4, 2) = 2S(4, 1) - S(3, 1)$	B	C

• burada

• $A = S(3, 3) = (4S(3, 2) - S(2, 2))/3$

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar



Sol dikdörtgen yöntemi esaslı yüksek basamaktan iteratif yaklaşımlar tablosu			
Sol D.	Orta Nokta	$O(h^4)$	$O(h^6)$
$S(1, 1)$			
$S(2, 1)$	$S(2, 2) = 2S(2, 1) - S(1, 1)$		
$S(3, 1)$	$S(3, 2) = 2S(3, 1) - S(2, 1)$	A	
$S(4, 1)$	$S(4, 2) = 2S(4, 1) - S(3, 1)$	B	C

- burada
- $A = S(3, 3) = (4S(3, 2) - S(2, 2))/3$
- $B = S(4, 3) = (4S(4, 2) - S(3, 2))/3$

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar



Sol dikdörtgen yöntemi esaslı yüksek basamaktan iteratif yaklaşımlar tablosu			
Sol D.	Orta Nokta	$O(h^4)$	$O(h^6)$
$S(1, 1)$			
$S(2, 1)$	$S(2, 2) = 2S(2, 1) - S(1, 1)$		
$S(3, 1)$	$S(3, 2) = 2S(3, 1) - S(2, 1)$	A	
$S(4, 1)$	$S(4, 2) = 2S(4, 1) - S(3, 1)$	B	C

• burada

• $A = S(3, 3) = (4S(3, 2) - S(2, 2))/3$

• $B = S(4, 3) = (4S(4, 2) - S(3, 2))/3$

• $C = S(4, 4) = (16S(4, 3) - S(3, 3))/15$

İspat:

- $S(i, 2), i = 2, 3, \dots$ yaklaşımlarının kümülatif hataları $O(h^2)$ olan orta nokta yaklaşımları olduklarını yukarıda gözlemlemiştik. İlk olarak $S(i, 3)$ yaklaşımlarının kümülatif hatalarının $O(h^4)$ olduğunu göstereceğiz.

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar

İspat:

- $S(i, 2)$, $i = 2, 3, \dots$ yaklaşımlarının kümülatif hataları $O(h^2)$ olan orta nokta yaklaşımları olduklarını yukarıda gözlemlemiştik. İlk olarak $S(i, 3)$ yaklaşımlarının kümülatif hatalarının $O(h^4)$ olduğunu göstereceğiz.
- Öncelikle $S(3, 3)$ yaklaşımını dikkate alarak, yöntemin yerel hatasını elde etmeye çalışalım. Açık olarak ifade edecek olursak, $h = (b - a)/2$ olmak üzere

$$\begin{aligned} S(3, 3) &= \frac{4S(3, 2) - S(2, 2)}{3} \\ &= \frac{4h(f(a + h/2) + f(a + 3h/2)) - 2hf(a + h)}{3} \\ &= \frac{2(b - a)}{3} (f(a + h/2) - 1/2f(a + h) + f(a + 3h/2)) \end{aligned}$$

elde ederiz.

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar

- Yeteri düzeyde türevlenebilir olduğunu kabul ederek, f fonksiyonunun önce $x = a$ noktası komşuluğunda Taylor açılımını gerçekleştirip, ardından da integral almak suretiyle

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar

- Yeteri düzeyde türevlenebilir olduğunu kabul ederek, f fonksiyonunun önce $x = a$ noktası komşuluğunda Taylor açılımını gerçekleştirip, ardından da integral almak suretiyle



$$\int_a^b f(x) dx \quad (5)$$
$$= 2hf(a) + 2h^2f'(a) + 4/3h^3f''(a)$$
$$+ 2/3h^4f'''(a) + 4/15h^5f^{(iv)}(a) + \dots$$

elde ederiz.

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar

- Yeteri düzeyde türevlenebilir olduğunu kabul ederek, f fonksiyonunun önce $x = a$ noktası komşuluğunda Taylor açılımını gerçekleştirip, ardından da integral almak suretiyle

$$\begin{aligned} & \int_a^b f(x) dx & (5) \\ & = 2hf(a) + 2h^2f'(a) + 4/3h^3f''(a) \\ & \quad + 2/3h^4f'''(a) + 4/15h^5f^{(iv)}(a) + \dots \end{aligned}$$

elde ederiz.

- Benzer biçimde yine $x = a$ noktası komşuluğundaki Taylor açılımı yardımıyla

$$\begin{aligned} & (f(a + h/2) - 1/2f(a + h) + f(a + 3h/2)) \\ & = 3/2f(a) + (3/2h)f'(a) + h^2f''(a) \\ & \quad + h^3/2f'''(a) + 74/384h^4f^{(iv)}(a) + \dots \end{aligned}$$

elde ederiz

- 0 halde

$$\begin{aligned} & S(3, 3) \\ &= \frac{2(b-a)}{3} (f(a+h/2) - 1/2f(a+h) + f(a+3h/2)) \\ &= 2hf(a) + 2h^2f'(a) + 4/3h^3f''(a) \\ &\quad + 2/3h^4f'''(a) + 37/144h^5f^{(iv)}(a) + \dots \end{aligned}$$

elde ederiz.

- O halde

$$\begin{aligned} & S(3, 3) \\ &= \frac{2(b-a)}{3} (f(a+h/2) - 1/2f(a+h) + f(a+3h/2)) \\ &= 2hf(a) + 2h^2f'(a) + 4/3h^3f''(a) \\ &\quad + 2/3h^4f'''(a) + 37/144h^5f^{(iv)}(a) + \dots \end{aligned}$$

elde ederiz.

- Buradan

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) dx - S(3, 3) &= (4/15 - 37/144)h^5f^{(iv)}(a) + \dots \\ &= ch^5f^{(iv)}(\xi), \xi \in (a, b) \end{aligned} \quad (6)$$

elde ederiz.

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar

- 0 halde

$$\begin{aligned} & S(3, 3) \\ &= \frac{2(b-a)}{3} (f(a+h/2) - 1/2f(a+h) + f(a+3h/2)) \\ &= 2hf(a) + 2h^2f'(a) + 4/3h^3f''(a) \\ &\quad + 2/3h^4f'''(a) + 37/144h^5f^{(iv)}(a) + \dots \end{aligned}$$

elde ederiz.

- Buradan

$$\begin{aligned} \int_a^b f(x) dx - S(3, 3) &= (4/15 - 37/144)h^5f^{(iv)}(a) + \dots \\ &= ch^5f^{(iv)}(\xi), \xi \in (a, b) \end{aligned} \quad (6)$$

elde ederiz.

- (6) Dördüncü türevi sabit olan, örneğin $f(x) = x^4$ fonksiyonunun $[0, 1]$ aralığı üzerindeki integrali vardırımla (6) deki hata sabitini



$$\begin{aligned}E_Y(f) &= I(f) - S(3, 3) \\&= \int_0^1 x^4 dx - 2/3(f(1/4) - 1/2f(1/2) + f(0 + 3/4)) \\&= 1/5 - 2/3 \times (1/256 - 1/2 \times 1/16 + 81/256) \\&= 7/960 = c \times \frac{1}{32} \times 24\end{aligned}$$

bağıntısından, $c = \frac{32 \times 7}{24 \times 960} = 7/720$ olup, yöntemin yerel hatasını

$$E_{S(3,3)}(f, h = (b - a)/2) = 7/720 h^5 f^{(iv)}(\xi), \xi \in (a, b)$$

olarak elde ederiz.



$$\begin{aligned}E_Y(f) &= I(f) - S(3, 3) \\&= \int_0^1 x^4 dx - 2/3(f(1/4) - 1/2f(1/2) + f(0 + 3/4)) \\&= 1/5 - 2/3 \times (1/256 - 1/2 \times 1/16 + 81/256) \\&= 7/960 = c \times \frac{1}{32} \times 24\end{aligned}$$

bağıntısından, $c = \frac{32 \times 7}{24 \times 960} = 7/720$ olup, yöntemin yerel hatasını

$$E_{S(3,3)}(f, h = (b - a)/2) = 7/720 h^5 f^{(iv)}(\xi), \xi \in (a, b)$$

olarak elde ederiz.

- Buradan $S(i, 3)$, $i = 4, 5, \dots$ yöntemlerinin kümülatif hatasını ise, $n/2$ adet yerel hatanın toplamı olarak

$$\begin{aligned}E_{S(i,3)}(f, (b - a)/n) &= 7/1440(b - a)^5 / n^4 f^{(iv)}(\xi), \xi \in (a, b) \\&= O(h^4)\end{aligned}$$

- Benzer biçimde $E_{S(4,4)}(f, h) = O(h^7)$ olduğu ve bileşik yöntemler için ise $E_{S(i,4)}(f, h) = O(h^6)$, $i = 5, 6, \dots$; $n = 4, 6, \dots$ gösterilebilir. (Alıştırma 11)

- Benzer biçimde $E_{S(4,4)}(f, h) = O(h^7)$ olduğu ve bileşik yöntemler için ise $E_{S(i,4)}(f, h) = O(h^6)$, $i = 5, 6, \dots; n = 4, 6, \dots$ gösterilebilir. (Alıştırma 11)
- O halde $E_{S(i,2)} = O(h^2)$, $E_{S(i,3)} = O(h^4)$, $E_{S(i,4)} = O(h^6)$ gözlemlerinde hareketle, tümevarım gereği kümülatif hatanın h nın çift kuvvetleri cinsinden

$$\begin{aligned} I(f) - S(i, j) &= E_{S(i, j)} & (7) \\ &= c_1 h^{2(j-1)} f^{(2(j-1))}(a) + c_2 h^{2j} f^{(2j)}(a) + \dots, j = 2, 3, \dots \end{aligned}$$

olarak ifade edildiğini kabul edelim. Bu taktirde $i \rightarrow i + 1$ (veya $h \rightarrow h/2$) için



$$\begin{aligned} I(f) - S(i+1, j) & \qquad \qquad \qquad (8) \\ = E_{S(i+1, j)} & = c_1 \frac{h^{2(j-1)}}{2^{2(j-1)}} f^{(2(j-1))}(a) + c_2 h^{2j} f^{(2j)}(a) + \dots \end{aligned}$$

elde ederiz.



$$\begin{aligned} I(f) - S(i+1, j) & \qquad \qquad \qquad (8) \\ = E_{S(i+1, j)} &= c_1 \frac{h^{2(j-1)}}{2^{2(j-1)}} f^{(2(j-1))}(a) + c_2 h^{2j} f^{(2j)}(a) + \dots \end{aligned}$$

elde ederiz.

- 8 ifadesini $2^{2(j-1)} = 4^{j-1}$ ile çarpıp, 7 den farkını almak suretiyle

$$\begin{aligned} 4^{j-1} E_{S(i+1, j)} - E_{S(i, j)} &= (4^{j-1} (c_2 h^{2j} f^{(2j)}(a) + \dots) - (c_2 h^{2j} f^{(2j)}(a) + \dots)) \\ &= O(h^{2j}) \end{aligned}$$

veya

$$E_{S(i+1, j+1)} = \frac{4^{j-1} E_{S(i+1, j)} - E_{S(i, j)}}{4^{j-1}} = O(h^{2j})$$

elde ederiz.

Örnek 1.

$g(x) = \sin(x)$ fonksiyonun $[0, 1]$ aralığındaki yay uzunluğu

$$L = \int_0^1 \sqrt{1 + \cos(x)^2} dx$$

dir. Buna göre söz konusu integral için yukarıda tanımlanan $S(i, j)$, $i, j = 1, 2, 3$ yaklaşımlarını hesaplayınız.

- $[0, 1]$ aralığında uygulanan basit sol dikdörtgen kuralı olarak, $f(x) = \sqrt{1 + \cos(x)^2}$ ile

$$S(1, 1) = hf(0) = f(0) = \sqrt{2} = 1.414213562373095$$

dir.

- $[0, 1]$ aralığında uygulanan basit sol dikdörtgen kuralı olarak, $f(x) = \sqrt{1 + \cos(x)^2}$ ile

$$S(1, 1) = hf(0) = f(0) = \sqrt{2} = 1.414213562373095$$

dir.

- $[0, 1]$ aralığının iki alt aralığa bölünmesiyle uygulanan sol dikdörtgen kuralı olarak, $h = 1/2, x_1 = 0, x_2 = 1/2$ değerleri ile

$$\begin{aligned} S(2, 1) &= h(f(x_1) + f(x_2)) \\ &= 1/2 \times (\sqrt{2} + \sqrt{1 + \cos(1/2)^2}) = 1.372341918738314 \end{aligned}$$

dir.

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar

- $[0, 1]$ aralığının dört alt aralığa bölünmesiyle uygulanan sol dikdörtgen kuralı olarak,

$$h = 1/4, x_1 = 0, x_2 = 1/4, x_3 = 1/2, x_4 = 3/4$$

değerleri ile

$$\begin{aligned} S(3, 1) &= h(f(x_1) + f(x_2) + f(x_3) + f(x_4)) \\ &= 1/4 \times (f(0) + f(1/4) + f(1/2) + f(3/4)) \\ &= 1.344047152082966 \end{aligned}$$

dir.

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar

- $[0, 1]$ aralığının dört alt aralığa bölünmesiyle uygulanan sol dikdörtgen kuralı olarak,

$$h = 1/4, x_1 = 0, x_2 = 1/4, x_3 = 1/2, x_4 = 3/4$$

değerleri ile

$$\begin{aligned} S(3, 1) &= h(f(x_1) + f(x_2) + f(x_3) + f(x_4)) \\ &= 1/4 \times (f(0) + f(1/4) + f(1/2) + f(3/4)) \\ &= 1.344047152082966 \end{aligned}$$

dir.

- $[0, 1]$ aralığının sekiz alt aralığa bölünmesiyle uygulanan sol dikdörtgen kuralı olarak,

$$h = 1/8, x_1 = 0, x_2 = 1/8, \dots, x_8 = 7/8$$

değerleri ile $S(4, 1) = 1.328270049119772$ elde ederiz. O halde elde edilen bu yaklaşım değerlerinden aşağıdaki ortanokta yaklaşımlarını elde edebiliriz

- $S(2, 2) = 2 \times S(2, 1) - S(1, 1) = 1.330470275103533$

- $S(2, 2) = 2 \times S(2, 1) - S(1, 1) = 1.330470275103533$
- $S(3, 2) = 2 \times S(3, 1) - S(2, 1) = 1.315752385427619$

- $S(2, 2) = 2 \times S(2, 1) - S(1, 1) = 1.330470275103533$
- $S(3, 2) = 2 \times S(3, 1) - S(2, 1) = 1.315752385427619$
- $S(4, 2) = 2 \times S(4, 1) - S(3, 1) = 1.312492946156577$

- $S(2, 2) = 2 \times S(2, 1) - S(1, 1) = 1.330470275103533$
- $S(3, 2) = 2 \times S(3, 1) - S(2, 1) = 1.315752385427619$
- $S(4, 2) = 2 \times S(4, 1) - S(3, 1) = 1.312492946156577$
- Ayrıca elde edilen orta nokta yaklaşımları yardımıyla

- $S(2, 2) = 2 \times S(2, 1) - S(1, 1) = 1.330470275103533$
- $S(3, 2) = 2 \times S(3, 1) - S(2, 1) = 1.315752385427619$
- $S(4, 2) = 2 \times S(4, 1) - S(3, 1) = 1.312492946156577$
- Ayrıca elde edilen orta nokta yaklaşımları yardımıyla
- $S(3, 3) = \frac{4 \times S(3, 2) - S(2, 2)}{3} = 1.310846422202314$

- $S(2, 2) = 2 \times S(2, 1) - S(1, 1) = 1.330470275103533$
- $S(3, 2) = 2 \times S(3, 1) - S(2, 1) = 1.315752385427619$
- $S(4, 2) = 2 \times S(4, 1) - S(3, 1) = 1.312492946156577$
- Ayrıca elde edilen orta nokta yaklaşımları yardımıyla
- $S(3, 3) = \frac{4 \times S(3,2) - S(2,2)}{3} = 1.310846422202314$
- $S(4, 3) = \frac{4 \times S(4,2) - S(3,2)}{3} = 1.311406466399563$

- Son olarak

$$S(4, 4) = \frac{16 \times S(4,3) - S(3,3)}{15} = 1.311443802679379$$

yaklaşımını elde ederiz.

MATLAB veya Octave quadl fonksiyonu ile elde edilen yaklaşım değeri ise **1.311442498208092** dir. Bu yaklaşımları tablo halinde sunmak daha uygundur:

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar



$\int_0^1 \sqrt{1 + \cos(x)^2} dx$ için Sol dikdörtgen esaslı iteratif yaklaşımları

Sol Dikdörtgen	Orta Nokta	$O(h^4)$	$O(h^6)$
1.414213562373095			
1.372341918738314	1.330470275103533		
1.344047152082966	1.315752385427619	A	
1.328270049119772	1.312492946156577	B	C

Sol Dikdörtgen tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar



$\int_0^1 \sqrt{1 + \cos(x)^2} dx$ için Sol dikdörtgen esaslı iteratif yaklaşımları

Sol Dikdörtgen	Orta Nokta	$O(h^4)$	$O(h^6)$
1.414213562373095			
1.372341918738314	1.330470275103533		
1.344047152082966	1.315752385427619	A	
1.328270049119772	1.312492946156577	B	C

- $A = 1.310846422202314$, $B = 1.311406466399563$, $C = 1.311443802$

- Sol dikdörtgen yöntemi esaslı ardışık yöntemlere benzer biçimde Yamuk yöntemi esas alan ardışık ve yüksek basamaktan yöntemler türetilebilir:

- Sol dikdörtgen yöntemi esaslı ardışık yöntemlere benzer biçimde Yamuk yöntemi esas alan ardışık ve yüksek basamaktan yöntemler türetilebilir:
- Yamuk yönteminden h ve $2h$ adım uzunlukları ile oluşturulan aşağıdaki lineer kombinasyon $I_5(f, h)$ ile göstereceğimiz Simpson yöntemine eşittir:

- Sol dikdörtgen yöntemi esaslı ardışık yöntemlere benzer biçimde Yamuk yöntemini esas alan ardışık ve yüksek basamaktan yöntemler türetilir:
- Yamuk yönteminden h ve $2h$ adım uzunlukları ile oluşturulan aşağıdaki lineer kombinasyon $I_S(f, h)$ ile göstereceğimiz Simpson yöntemine eşittir:

$$I_S(f, h) = \frac{4I_Y(f, h) - I_Y(f, 2h)}{3}$$

- Gerçekten de $h = 1/10$ için

- Gerçekten de $h = 1/10$ için

- $$I_Y(f, h) = \frac{1}{10} \left(\frac{1}{2}f(0) + f(1/10) + \dots + f(9/10) + \frac{1}{2}f(1) \right)$$

olup,

- Gerçekten de $h = 1/10$ için



$$I_Y(f, h) = \frac{1}{10} \left(\frac{1}{2} f(0) + f(1/10) + \dots + f(9/10) + \frac{1}{2} f(1) \right)$$

olup,



$$4I_Y(f, h) = \frac{2}{10} f(0) + \frac{2}{5} f(1/10) + \dots + \frac{2}{5} f(9/10) + \frac{2}{10} f(1)$$

dir.

- Gerçekten de $h = 1/10$ için

$$I_Y(f, h) = \frac{1}{10} \left(\frac{1}{2} f(0) + f(1/10) + \dots + f(9/10) + \frac{1}{2} f(1) \right)$$

olup,

$$4I_Y(f, h) = \frac{2}{10} f(0) + \frac{2}{5} f(1/10) + \dots + \frac{2}{5} f(9/10) + \frac{2}{10} f(1)$$

dir.

- Öteyandan

$$I_Y(f, 2h) = \frac{1}{10} f(0) + \frac{1}{5} f(2/10) + \frac{1}{5} f(4/10) + \dots + \frac{1}{10} f(1)$$

dır ve buradan



$$\begin{aligned} & 4I_Y(f, h) - I_Y(f, 2h) \\ = & \frac{1}{10}f(0) + \frac{2}{5}f(1/10) + \frac{1}{5}f(2/10) + \frac{2}{5}f(3/10) + \dots + \frac{1}{10}f(1) \\ = & \frac{1}{10}(f(0) + 4f(1/10) + 2f(2/10) + 4f(3/10) + \dots + f(1)) \end{aligned}$$

veya



$$\begin{aligned} & 4I_Y(f, h) - I_Y(f, 2h) \\ = & \frac{1}{10}f(0) + \frac{2}{5}f(1/10) + \frac{1}{5}f(2/10) + \frac{2}{5}f(3/10) + \dots + \frac{1}{10}f(1) \\ = & \frac{1}{10}(f(0) + 4f(1/10) + 2f(2/10) + 4f(3/10) + \dots + f(1)) \end{aligned}$$

veya



$$\begin{aligned} & \frac{4I_Y(f, h) - I_Y(f, 2h)}{3} \\ = & \frac{h}{3}(f(0) + 4f(h) + 2f(2h) + 4f(3h) + \dots + f(1)) = I_S(f, h) \end{aligned}$$

elde ederiz.

Teorem 2.

$\int_a^b f(x) dx$ integralini gözönüne alalım.

$$R(i, 1), i = 1, 2, \dots$$

ile $[a, b]$ aralığının 2^{i-1} , $i = 1, 2, \dots$ alt aralığa bölünmesi suretiyle uygulanan Yamuk kuralı yaklaşımlarını gösterelim:

$$R(i, 1) := I_Y\left(f, \frac{b-a}{2^{i-1}}\right), i = 1, 2, \dots$$

olmak üzere aşağıdaki ifadeler doğrudur:



$$R(i, 2) := \frac{4R(i, 1) - R(i-1, 1)}{3}, i = 2, 3, \dots$$

yaklaşımları kümülatif hatası $O(h^4)$ olan Simpson yaklaşımlardır.



$$R(i, 2) := \frac{4R(i, 1) - R(i-1, 1)}{3}, i = 2, 3, \dots$$

yaklaşımları kümülatif hatası $O(h^4)$ olan Simpson yaklaşımlardır.



$$R(i, j) := \frac{4^{j-2}R(i, j-1) - R(i-1, j-1)}{4^{j-2} - 1}, i = 3, 4, \dots; j = i, i+1, \dots$$

yaklaşımları ise, kümülatif hataları $O(h^{2(j-1)})$ olan yaklaşımlardır.

$R(i, j)$ yaklaşımlarına Romberg yaklaşımları adı verilir.



$$R(i, 2) := \frac{4R(i, 1) - R(i-1, 1)}{3}, i = 2, 3, \dots$$

yaklaşımları kümülatif hatası $O(h^4)$ olan Simpson yaklaşımlardır.



$$R(i, j) := \frac{4^{j-2}R(i, j-1) - R(i-1, j-1)}{4^{j-2} - 1}, i = 3, 4, \dots; j = i, i+1, \dots$$

yaklaşımları ise, kümülatif hataları $O(h^{2(j-1)})$ olan yaklaşımlardır.
 $R(i, j)$ yaklaşımlarına Romberg yaklaşımları adı verilir.

- İspat için ders notlarına bakınız.

Örnek 2.

Örnek 1 deki integral için yukarıda tanımlanan $R(i, j)$, $i, j = 1, 2, 3$ yaklaşımlarını hesaplayınız.

- $[0, 1]$ aralığında uygulanan basit yamuk kuralı olarak, $f(x) = \sqrt{1 + \cos(x)^2}$ ile

$$R(1, 1) = \frac{b-a}{2}(f(a) + f(b)) = \frac{1}{2}(f(0) + f(1)) = 1.275421522708890$$

dir.

- $[0, 1]$ aralığının iki alt aralığa bölünmesiyle uygulanan Yamuk kuralı olarak,

$$h = 1/2, x_1 = 0, x_2 = 1/2, x_3 = 1$$

değerleri ile

$$\begin{aligned} R(2, 1) &= h\left(\frac{1}{2}f(x_1) + f(x_2) + \frac{1}{2}f(x_3)\right) \\ &= \frac{1}{2}\left(\frac{1}{2}f(0) + f(1/2) + \frac{1}{2}f(1)\right) \\ &= 1.302945898906212 \end{aligned}$$

dir.

- $[0, 1]$ aralığının dört alt aralığa bölünmesiyle uygulanan sol dikdörtgen kuralı olarak,

$$h = 1/4, x_1 = 0, x_2 = 1/4, x_3 = 1/2, x_4 = 3/4, x_5 = 1$$

değerleri ile

$$\begin{aligned} R(3, 1) &= h\left(\frac{1}{2}f(x_1) + f(x_2) + f(x_3) + f(x_4) + \frac{1}{2}f(x_5)\right) \\ &= \frac{1}{4}\left(\frac{1}{2}f(0) + f(1/4) + f(1/2) + f(3/4) + \frac{1}{2}f(1)\right) \\ &= 1.309349142166915 \end{aligned}$$

dir.

- $R(2,2) = \frac{4 \times R(2,1) - R(1,1)}{3} = 1.312120690971986$

- $R(2, 2) = \frac{4 \times R(2,1) - R(1,1)}{3} = 1.312120690971986$
- $R(3, 2) = \frac{4 \times R(3,1) - R(2,1)}{3} = 1.311483556587149$

- $R(2, 2) = \frac{4 \times R(2,1) - R(1,1)}{3} = 1.312120690971986$
- $R(3, 2) = \frac{4 \times R(3,1) - R(2,1)}{3} = 1.311483556587149$
- $R(3, 3) = \frac{16 \times R(3,2) - R(2,2)}{15} = 1.311441080961493$

- $R(2, 2) = \frac{4 \times R(2,1) - R(1,1)}{3} = 1.312120690971986$
- $R(3, 2) = \frac{4 \times R(3,1) - R(2,1)}{3} = 1.311483556587149$
- $R(3, 3) = \frac{16 \times R(3,2) - R(2,2)}{15} = 1.311441080961493$
- Bu yaklaşımları tablo halinde sunmak daha uygundur. $j = 3$ için elde edilen yaklaşımlar Boole yaklaşımları olarak adlandırılırlar:

Yamuk yöntemi tabanlı yüksek basamaktan yaklaşımlar

$\int_0^1 \sqrt{1 + \cos(x)^2} dx$ için Yamuk yöntemi esaslı Romberg yaklaşımları			
	Yamuk	Simpson	Boole
i	$R(i, 1)$	$R(i, 2)$	$R(i, 3)$
1	1.275421522708890		
2	1.302945898906212	1.312120690971986	
3	1.311441080961493	1.311483556587149	1.311441080961493

- 1 Verilen f fonksiyonu ve $[a, b]$ aralığı için yukarıda tanımlanan Sol Dikdörtgen tabanlı $S(i, j)$ yaklaşımlarını hesaplayan bir MATLAB/Octave programı hazırlayınız.
- 2 Soru 1 de hazırladığınız program yardımıyla

$$\int_0^1 \sqrt{1 + \sin(x)^2} dx$$

integraline ait aşağıdaki tabloda boş bırakılan yerleri Sol Dikdörtgen tabanlı uygun iteratif yaklaşımlar yardımıyla doldurunuz.

Sol Dikdörtgen yöntemi esaslı iteratif yaklaşımlar tablosu			
	Sol Dikdörtgen	Orta Nokta	
i	$S(i, 1)$	$S(i, 2)$	$S(i, 3)$
1	1.0000000000000000		
2	—	1.108985503541832	
3	—	—	1.123917778305376

- Verilen f fonksiyonu ve $[a, b]$ aralığı için yukarıda tanımlanan Yamuk yöntemi tabanlı $R(i, j)$ yaklaşımlarını hesaplayan bir MATLAB/Octave programı hazırlayınız.
- Soru 3 de hazırladığınız program yardımıyla soru 2 de verilen integral için aşağıdaki tabloda boş bırakılan yerleri Yamuk yöntemi tabanlı uygun iteratif yaklaşımlar yardımıyla doldurunuz.

	Yamuk	Simpson	Boole
i	$R(i, 1)$	$R(i, 2)$	$R(i, 3)$
1	1.153466414261967		
2	1.131225958901899		
3	—	1.123865126043627	1.123868636194410

- 5 $\int_0^1 \sin(x^3) dx$ integraline ait aşağıdaki tabloda boş bırakılan yerleri Sol Dikdörtgen tabanlı uygun iteratif yaklaşımlar yardımıyla doldurunuz.

Sol Dikdörtgen tabanlı iteratif yaklaşımlar				
	Sol Dikdörtgen	Orta Nokta		
i	S(i, 1)	S(i, 2)	S(i, 3)	S(i, 4)
1	0			
2	0.0623	—		
3	0.1374	—	—	
4	0.1834	—	—	—

6

$$\int_0^1 \sin(x^3) dx$$

integraline ait aşağıdaki tabloda boş bırakılan yerleri Yamuk yöntemi esaslı uygun Romberg iteratif yaklaşımları yardımıyla doldurunuz.

Yamuk tabanlı iteratif Romberg yaklaşımları				
	Yamuk	Simpson	Boole	
i	R(i, 1)	R(i, 2)	R(i, 3)	R(i, 4)
1	0.4207			
2	0.2727	—		
3	0.2426	—	—	
4	0.2360	—	—	0.2338

7 Yukarıdaki örneklerden hareketle $S(i, j)$ ve $R(i, j)$ yaklaşımlarını *quadl* fonksiyonu yardımıyla elde edeceğiniz sayısal yaklaşımlarla karşılaştırınız. Ne gözlemliyorsunuz?

8

$$\int_0^1 \sqrt[3]{x} dx = 3/4$$

integrali için

$$E_{S(i,j)} = |3/4 - S(i,j)|$$

hata tablosu aşağıda verilmektedir. Hata tablosunun sütunlarını inceleyerek, h adım uzunluğu ile elde edilen bir yaklaşımın bir üst satırdaki $h/2$ adım uzunluğu ile elde edilen yaklaşımla karşılaştırınız. Elde ettiğiniz sonucu ilgili yaklaşımlar dizisinin kümülatif hatası ile karşılaştırınız.

9

Sol Dikdörtgen tabanlı iteratif yaklaşımlar				
	Sol Dikdörtgen	Orta Nokta		
i	$ 3/4 - S(i, 1) $	$ 3/4 - S(i, 2) $	$ 3/4 - S(i, 3) $	$ 3/4 - S(i, 4) $
1	0.7500			
2	0.3531	0.0437		
3	0.1669	0.0193	0.0111	
4	0.0794	0.0081	0.0044	0.0040

- 10 Soru 8 i aşağıda verilen $E_{R(i,j)} = |3/4 - R(i,j)|$ hata tablosu için tekrarlayınız.

Romberg yöntemi esaslı iteratif yaklaşımlar hata tablosu				
	Sol Dikdörtgen	Orta Nokta		
i	$ 3/4 - R(i, 1) $	$ 3/4 - R(i, 2) $	$ 3/4 - R(i, 3) $	$ 3/4 - R(i, 4) $
1	0.2500			
2	0.1031	0.0542		
3	0.0419	0.0215	0.0194	
4	0.0169	0.0086	0.0077	0.0075

11 Ortanokta yönteminin sırasıyla (3) ve (4) ile verilen yerel ve kümülatif hata ifadelerini elde ediniz.

12

$$E_{S(4,4)}(f, h) = O(h^7)$$

ve bileşik yöntemler için ise

$$E_{S(i,4)}(f, h) = O(h^6), i = 5, 6, \dots; n = 4, 6, \dots$$

olduğunu gösteriniz.

- 13 Romberg yaklaşımları için geliştirdiğiniz programı önceden belirlenen sayıdaki satır veya sütun adedi kadar işlem yapmak yerine,

$$\frac{|R(i+1, j+1) - R(i, j)|}{R(i, j)} < \epsilon$$

eşitsizliği sağlanıncaya kadar tekrar edecek biçimde düzenleyiniz.

- Kümülatif hatası $O(h)$ olan Sol Dikdörtgen veya Sağ Dikdörtgen yöntemini gözönüne alalım. Örneğin Sol Dikdörtgen yöntemi için

- Kümülatif hatası $O(h)$ olan Sol Dikdörtgen veya Sağ Dikdörtgen yöntemini gözönüne alalım. Örneğin Sol Dikdörtgen yöntemi için



$$E_{sol}(f, h) = \frac{(b-a)^2}{2n} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n f'(c_i)$$

ile verilen kümülatif hatasını gözönüne alalım. Bu ifadeden kümülatif hata oluşumunda n ile belirtilen alt aralık sayısının yanısıra her bir alt aralıktaki $f'(c_i)$ değerlerinin de etkisinin olduğunu gözlemliyoruz.

- Kümülatif hatası $O(h)$ olan Sol Dikdörtgen veya Sağ Dikdörtgen yöntemini gözönüne alalım. Örneğin Sol Dikdörtgen yöntemi için

-

$$E_{sol}(f, h) = \frac{(b-a)^2}{2n} \frac{1}{n} \sum_{i=1}^n f'(c_i)$$

ile verilen kümülatif hatasını gözönüne alalım. Bu ifadeden kümülatif hata oluşumunda n ile belirtilen alt aralık sayısının yanısıra herbir alt aralıktaki $f'(c_i)$ değerlerinin de etkisinin olduğunu gözlemliyoruz.

- Özellikle birinci türevin işaret değiştirmediği ve mutlak değerce büyük olduğu bölgeler üzerinden hesaplanan integral işlemleri için birinci türevin kümülatif hata üzerindeki etkisi fazla olur.

- Bu nedenle birinci türevin mutlak değerce büyük değerler aldığı bölgede daha fazla düğüm noktası kabul eden ve **adaptif ağ** olarak adlandıracağımız değışken adım uzunluklu bir ağ üzerinden integrasyon işleminin gerçekleştirilmesi, kümülatif hatayı küçültecektir. Bu amaçla birinci türevin mutlak değerce büyük olduğu noktada $f(x + h) - f(x)$ sonlu farkının da mutlak değerce büyük olacağını ve bu oran yardımıyla ağ genişliğini daraltmayı hedefleyen Algoritma ?? aşağıda önerilmektedir:

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

1 input f, a, b, eps (ağ genişlik parametresi)

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

- 1 input f, a, b, eps (ağ genişlik parametresi)
- 2 $X = a; x = X; \% \text{ başlangıç değerleri}$

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

- 1 input f, a, b, eps (ağ genişlik parametresi)
- 2 $X = a; x = X; \%$ başlangıç değerleri
- 3 $eps = 0.001; \%$ varsayılan ağ genişlik parametresi

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

- 1 input f, a, b, eps (ağ genişlik parametresi)
- 2 $X = a; x = X; \%$ başlangıç değerleri
- 3 $eps = 0.001; \%$ varsayılan ağ genişlik parametresi
- 4 $maxag = 0.2; minag = 0.001; \%$ maksimum ve minimum ağ genişlikleri

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

- 1 input f, a, b, eps (ağ genişlik parametresi)
- 2 $X = a; x = X; \%$ başlangıç değerleri
- 3 $eps = 0.001; \%$ varsayılan ağ genişlik parametresi
- 4 $maxag = 0.2; minag = 0.001; \%$ maksimum ve minimum ağ genişlikleri
- 5 $h = 0.1; h1 = h; \%$ İkinci türev yaklaşım parametresi

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

- 1 input f, a, b, eps (ağ genişlik parametresi)
- 2 $X = a; x = X; \%$ başlangıç değerleri
- 3 $eps = 0.001; \%$ varsayılan ağ genişlik parametresi
- 4 $maxag = 0.2; minag = 0.001; \%$ maksimum ve minimum ağ genişlikleri
- 5 $h = 0.1; h1 = h; \%$ İkinci türev yaklaşım parametresi
- 6 $x \leq (b - h1)$ olduğu sürece

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

- 1 input f, a, b, eps (ağ genişlik parametresi)
- 2 $X = a; x = X; \%$ başlangıç değerleri
- 3 $eps = 0.001; \%$ varsayılan ağ genişlik parametresi
- 4 $maxag = 0.2; minag = 0.001; \%$ maksimum ve minimum ağ genişlikleri
- 5 $h = 0.1; h1 = h; \%$ İkinci türev yaklaşım parametresi
- 6 $x \leq (b - h1)$ olduğu sürece
 - $h1 = eps / |f(x + h) - f(x)|; \%$ ağ genişliği

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

- 1 input f, a, b, eps (ağ genişlik parametresi)
- 2 $X = a; x = X; \%$ başlangıç değerleri
- 3 $eps = 0.001; \%$ varsayılan ağ genişlik parametresi
- 4 $maxag = 0.2; minag = 0.001; \%$ maksimum ve minimum ağ genişlikleri
- 5 $h = 0.1; h1 = h; \%$ İkinci türev yaklaşım parametresi
- 6 $x \leq (b - h1)$ olduğu sürece
 - $h1 = eps / |f(x + h) - f(x)|; \%$ ağ genişliği
 - $h1 = \min(h1, maxag); \%$ ağ genişliği en fazla $maxag$

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

- 1 input f, a, b, eps (ağ genişlik parametresi)
- 2 $X = a; x = X; \% başlangıç değerleri$
- 3 $eps = 0.001; \% varsayılan ağ genişlik parametresi$
- 4 $maxag = 0.2; minag = 0.001; \% maksimum ve minimum ağ genişlikleri$
- 5 $h = 0.1; h1 = h; \% İkinci türev yaklaşım parametresi$
- 6 $x \leq (b - h1)$ olduğu sürece
 - $h1 = eps / |f(x + h) - f(x)|; \% ağ genişliği$
 - $h1 = \min(h1, maxag); \% ağ genişliği en fazla maxağ$
 - $h1 = \max(h1, minag); \% ağ genişliği en az minag$

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

- 1 input f, a, b, eps (ağ genişlik parametresi)
- 2 $X = a; x = X; \%$ başlangıç değerleri
- 3 $eps = 0.001; \%$ varsayılan ağ genişlik parametresi
- 4 $maxag = 0.2; minag = 0.001; \%$ maksimum ve minimum ağ genişlikleri
- 5 $h = 0.1; h1 = h; \%$ İkinci türev yaklaşım parametresi
- 6 $x \leq (b - h1)$ olduğu sürece
 - $h1 = eps / |f(x + h) - f(x)|; \%$ ağ genişliği
 - $h1 = \min(h1, maxag); \%$ ağ genişliği en fazla maxağ
 - $h1 = \max(h1, minag); \%$ ağ genişliği en az minag
 - $x = x + h1; \%$ sonraki düğüm noktası

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

- 1 input f, a, b, eps (ağ genişlik parametresi)
- 2 $X = a; x = X; \%$ başlangıç değerleri
- 3 $eps = 0.001; \%$ varsayılan ağ genişlik parametresi
- 4 $maxag = 0.2; minag = 0.001; \%$ maksimum ve minimum ağ genişlikleri
- 5 $h = 0.1; h1 = h; \%$ İkinci türev yaklaşım parametresi
- 6 $x \leq (b - h1)$ olduğu sürece
 - $h1 = eps / |f(x + h) - f(x)|; \%$ ağ genişliği
 - $h1 = \min(h1, maxag); \%$ ağ genişliği en fazla maxağ
 - $h1 = \max(h1, minag); \%$ ağ genişliği en az minag
 - $x = x + h1; \%$ sonraki düğüm noktası
 - $X = [X; x]; \%$ Düğüm noktasının ağa ilavesi

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

- 1 input f, a, b, eps (ağ genişlik parametresi)
- 2 $X = a; x = X; \%$ başlangıç değerleri
- 3 $eps = 0.001; \%$ varsayılan ağ genişlik parametresi
- 4 $maxag = 0.2; minag = 0.001; \%$ maksimum ve minimum ağ genişlikleri
- 5 $h = 0.1; h1 = h; \%$ İkinci türev yaklaşım parametresi
- 6 $x \leq (b - h1)$ olduğu sürece
 - $h1 = eps / |f(x + h) - f(x)|; \%$ ağ genişliği
 - $h1 = \min(h1, maxag); \%$ ağ genişliği en fazla $maxag$
 - $h1 = \max(h1, minag); \%$ ağ genişliği en az $minag$
 - $x = x + h1; \%$ sonraki düğüm noktası
 - $X = [X; x]; \%$ Düğüm noktasının ağa ilavesi
- 7 eğer $X(end) < b$ ise $X(end) = b; \%$ Ağ son noktası

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

$f(x) = 10e^{-5x}$ fonksiyonunun yukarıdaki algoritmaya göre oluşturulan adaptif ağ üzerindeki grafiği Şekil 1 de sunulmaktadır.

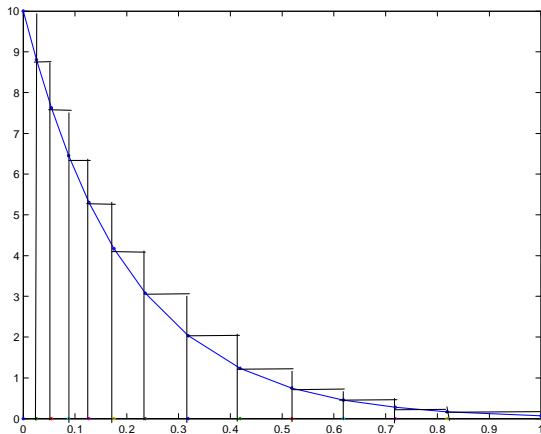


Figure: Adaptif ağ üzerinde f fonksiyonunun grafiği.

- Fonksiyonun birinci türevinin mutlak değerce kısmen büyük olduğu $x = 0$ noktasının hemen sağında daha sık serpiştirilmiş düğüm noktalarının yer aldığına dikkat edelim.

- Fonksiyonun birinci türevinin mutlak değerce kısmen büyük olduğu $x = 0$ noktasının hemen sağında daha sık serpiştirilmiş düğüm noktalarının yer aldığına dikkat edelim.
- Aşağıdaki tabloda, farklı ağ parametrelerine karşılık gelen ağlara ait ve N_d ile gösterilen sayıda düğüm noktası içeren ağ üzerinde sol dikdörtgen kuralı ile elde edilen ve $Hata(I_{sol}(adaptif\ ağ))$ ile gösterilen yaklaşım hatası sunulmaktadır. $Hata(I_{sol}(düzgün\ ağ))$ ile gösterilen soldikdörtgen yaklaşım hatası farklı ağ parametreleri için sunulmaktadır.

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması



Ağ Parametresi	Nd	$Hata(I_{sol}(adaptif\ ağ))$	$Hata(I_{sol}(düzgün\ ağ))$
0.1	14	0.2972	0.4065
0.05	21	0.1905	0.2587
0.02	43	0.1011	0.1206
0.01	82	0.0553	0.0619

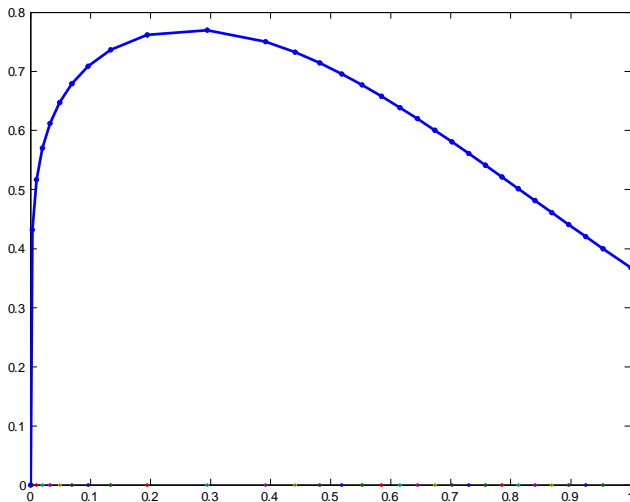


Ağ Parametresi	Nd	$Hata(I_{sol}(adaptif\ ağ))$	$Hata(I_{sol}(düzgün\ ağ))$
0.1	14	0.2972	0.4065
0.05	21	0.1905	0.2587
0.02	43	0.1011	0.1206
0.01	82	0.0553	0.0619

- Tablodan görüleceği üzere bu örnek için farklı sayıda düğüm noktası içeren ve adaptif ağ olarak adlandırdığımız değişken uzunluluk ağ üzerinde oluşan hata, düzgün ağ üzerinde oluşan hataya kıyasla daha küçüktür.

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması

- $f(x) = \sqrt[7]{x}e^{-x^2}$ fonksiyonunun yukarıdaki algoritmaya göre oluşturulan adaptif ağ üzerindeki grafiği Şekil 2 te sunulmaktadır.



- Şekilden $x = 0$ noktası komşuluğunda fonksiyonun hızlı bir değişim gösterdiği görölmekte ve bu nokta nokşuluğundaki düğüm noktaları arasındaki uzaklığın, fonksiyon değişiminin yavaş olduğu bölgelere oranla daha küçük olduğu görölmektedir. Oluşturan ağ üzerinde farklı ağ parametrelerine karşılık gelen ağ üzerinde elde edilen yaklaşımlar aşağıdaki tabloda verilmektedir. Tablonun son sütununda ise aynı sayıda düğüm noktası ile eşit aralıklı düğüm noktaları ile oluşturulan ağ üzerindeki yaklaşımlar verilmektedir.

Adaptif bir ağ üzerinde sayısal integrasyon algoritması



Ağ	Nd	$Hata(I_{sol}(adaptif\ ağ))$	$Hata(I_{sol}(düzgün\ ağ))$
0.05	11	0.0265	0.0468
0.002	31	0.0017	0.0141
0.001	60	0.0003	0.0068



Ağ	Nd	$Hata(I_{sol}(adaptif\ ağ))$	$Hata(I_{sol}(düzgün\ ağ))$
0.05	11	0.0265	0.0468
0.002	31	0.0017	0.0141
0.001	60	0.0003	0.0068

- Tablo sonuçlarına göre adaptif ağ üzerindeki yaklaşımlar bu örnek için de her zaman daha iyi sonuçlar vermektedir.

- 1 f fonksiyonu ile a ve b aralık uçnoktaları ve yukarıdaki algoritmada kullanılan ağ parametresini(ϵ) kullanıccadan alarak bu defa birinci türev yerine ikinci türevin mutlak değerce büyük olduğu bölgelerde daha sık düğüm noktası yerleştiren bir ağ oluşturunuz. Bunun için yukarıda verilen Algoritmanın sadece 6(a) adımıını değiştirmeniz yeterlidir. Oluşturduğunuz ağ üzerinde

- 1
 - adapint isimli alt program yardımıyla yamuk ve orta nokta yaklaşımlarını hesaplayan ve
 - kullanılan alt aralık sayısı yardımıyla duzyam ve duzort alt programları yardımıyla da eşit uzunluklu alt aralıklar üzerinde yamuk ve ortanokta yaklaşımlarını hesapladıktan sonra,
 - MATLAB/Octave sayısal integrasyon fonksiyon programı olan quadl ile elde edilen sonucu gerçek sonuç olarak kabul ederek,
 - herbir yöntem de oluşan hatayı hesaplatarak geri dönderen ve aşağıda verilen ana programın belirtilen biçimde çalışmasını sağlayacak alt programları hazırlayınız.

❶ *function hata = gint(f, a, b, eps)*

- 1 $function\ hata = gint(f, a, b, eps)$
- 2 $[n, adapyamuk, adaporta] = adapint(f, a, b, eps);$

- 1 $function\ hata = gint(f, a, b, eps)$
- 2 $[n, adapyamuk, adaporta] = adapint(f, a, b, eps);$
- 3 $duzyamuk = duzyam(f, a, b, n);$

- 1 $function\ hata = gint(f, a, b, eps)$
- 2 $[n, adapyamuk, adaporta] = adapint(f, a, b, eps);$
- 3 $duzyamuk = duzyam(f, a, b, n);$
- 4 $duzorta = duzort(f, a, b, n);$

- 1 $function\ hata = gint(f, a, b, eps)$
- 2 $[n, adapyamuk, adaporta] = adapint(f, a, b, eps);$
- 3 $duzyamuk = duzyam(f, a, b, n);$
- 4 $duzorta = duzort(f, a, b, n);$
- 5 $sayisal = quadl(f, a, b)$

- 1 `function hata = gint(f, a, b, eps)`
- 2 `[n, adapyamuk, adaporta] = adapint(f, a, b, eps);`
- 3 `duzyamuk = duzyam(f, a, b, n);`
- 4 `duzorta = duzort(f, a, b, n);`
- 5 `sayisal = quadl(f, a, b)`
- 6 `sonuc = [adapyamuk, duzyamuk, adaporta, duzorta];`

- 1 `function hata = gint(f, a, b, eps)`
- 2 `[n, adapyamuk, adaporta] = adapint(f, a, b, eps);`
- 3 `duzyamuk = duzyam(f, a, b, n);`
- 4 `duzorta = duzort(f, a, b, n);`
- 5 `sayisal = quadl(f, a, b)`
- 6 `sonuc = [adapyamuk, duzyamuk, adaporta, duzorta];`
- 7 `hata = abs(sayisal - sonuc);`

- 2 Soru 1 de geliştirdiğiniz program yardımıyla, yukarıda incelenen örnekleri oluşturduğunuz yeni ağ üzerinde çalıştırınız. Adaptif ağ üzerindeki sonuçlar, düzgün ağ üzerindeki sonuçlara göre her zaman daha iyi midir?
- 3 Yukarıda verilen anaprogramı, adaptif ağ üzerinde Simpson yöntemini de gerçekleştirecek biçimde geliştiriniz. Bunun için öncelikle herhangi $c \in (a, b)$ için







$$(a, f(a)), (c, f(c)), (b, f(b))$$

noktalarından geçen $P_2(x)$ interpolasyon polinomunun $[a, b]$ aralığı üzerindeki integralini hesaplayarak, eşit aralıklı olması gerekmeyen noktalar için Simpson kuralını elde ediniz.

- 4 Yukarıda sol dikdörtgen kuralı için elde edilen sonuçları, kullanılan ağ algoritmasına göre sağ dikdörtgen kuralı için de kontrol ediniz. Benzer performansı elde ediyor musunuz?

- 5 (Proje) Birinci türevin belirlenen bir toleranstan daha fazla olduğu nontada bir sonraki düğüm noktasını yukarıda verilen algoritmaya göre hesapladıktan sonra ilgili alt aralıktaki yaklaşımı sol dikdörtgen kuralına göre hesaplayan, değilse ikinci türevdeki değişimin önceden belirlenen toleranstan büyük olması durumunda bir sonraki düğüm noktasını Soru 1 de belirleyeceğiniz algoritmaya göre hesapladıktan sonra ilgili alt aralıktaki yaklaşımı Yamuk yöntemine göre hesaplayan değişken mertebeli bir sayısal integrasyon yöntemi geliştiriniz. Geliştirdiğiniz yöntemi birinci ve ikinci türevinde hızlı değişimler gösteren örnekler üzerinde test yapınız.

- 6 (Proje) Sol dikdörtgen tabanlı $S(i, j)$ veya yamuk tabanlı $R(i, j)$ Romberg yaklaşımlarının adaptif ağ üzerine genelleştirilebilme durumlarını tartışınız.

-  Atkinson, K. An Introduction to Numerical Analysis, John Wiley & Sons, 1988.
-  Coşkun, E. MATLAB/Octave ile Sayısal Hesaplama ve Kodlama([URL:erhancoskun.com.tr](http://erhancoskun.com.tr)).
-  Davis, P., Rabinowitz, P., Methods of Numerical Integration, Academic Press, 1984.
-  OCTAVE, GNU özgür yazılım([URL:OCTAVE.sourceforge.net](http://OCTAVE.sourceforge.net)).
-  Press, H. W. ve ark., Numerical Recipes in C, Cambridge University Press, 1988.
-  Stoer, J., Bulirsh, R., Introduction to Numerical Analysis, Springer-Verlag, 1976.