

# Bölüm 1

## Kısmi Diferensiyel Denklemlere Giriş

Bu bölümde

- kısmi diferensiyel denklemler için temel kavramları, bayağı diferensiyel denklemler teorisi ile ilişkili olarak tanıtıyor,
- bayağı diferensiyel denklemlerle modellenen tipik olayları dikkate alarak, daha kapsamlı analizin kısmi diferensiyel denklem modelleri ile gerçekleştirilebileceğine dikkat çekiyor ve bu suretle kısmi diferensiyel denklem çalışmalarını motive ediyoruz. Ayrıca
- kısmi diferensiyel denklemler için basamak, boyut, lineerlik, homojenlik kavramlarını inceliyoruz. Son olarak
- bayağı diferensiyel denklem çözüm yöntemleri yardımıyla çözülebilen kısmi diferensiyel denklemleri gözönüne alıyor ve genel çözümlerini elde ederek, bayağı diferensiyel ve kısmi diferensiyel denklem genel çözümleri arasındaki ilişkilere dikkat çekiyoruz.

### 1.1 Bayağı ve kısmi diferensiyel denklemler:temel kavramlar ve ilişkileri

Bayağı diferensiyel denklem bilindiği üzere tek bir bağımsız değişkene sahip bağımlı değişkenin, söz konusu bağımsız değişkene göre türevini içeren denklemdir. En genel halde birinci basamaktan bayağı diferensiyel denklem

$$f(t, y, y') = 0 \quad (1.1)$$

biçimde ifade edilebilir. Burada  $t$  bağımsız değişken ve  $y = y(t)$  bağımlı değişkendir.

Bağımlı değişkenin fiziksel bir anlama sahip olması durumunda, (1.1) denklemi bağımlı değişkenin zamanla değişimini düzenleyen fiziksel yasanın matematiksel bir ifadesidir:

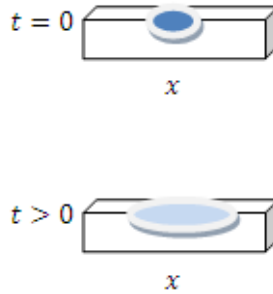
1. **Kütle korunumu:** Su dolu bir kab içerisinde bir damla mürekkep damlatalım,  $c = c(t)$ , kab içerisinde  $t$  anındaki toplam mürekkep miktarı olsun. Mürekkep miktarı zamanla değişmeyecek, yani kütle korunacaktır. Bu durumda kütle korunumunun matematiksel ifadesi olarak

$$\frac{dc}{dt} = 0$$

diferensiyel denklemini elde ederiz. Bu denklem birinci basamaktan bir bayağı diferensiyel denklemdir. Eğer  $t = 0$  anındaki miktar  $c_0$  ise bu takdirde

$$\begin{aligned} \frac{dc}{dt} &= 0 \\ c(0) &= c_0 \end{aligned} \quad (1.2)$$

başlangıç değer problemi olarak adlandırılan (1.2) probleminin çözümü olarak  $c(t) = c_0$ ,  $t > 0$  elde ederiz.



Şekil 1.1: Su dolu kabda mürekkep yayılım şematifi

2. **Korunan kütle difüzyonu:** *Fick* yasası olarak bilinen yasa gereği yukarıda göz önüne alınan kab içerisindeki mürekkep, yüksek yoğunluklu bölgelerden düşük yoğunluklu bölgelere doğru moleküler etkileşimler

sonucu yayılacaktır. Moleküler etkileşimler sonucu oluşan bu yayılma işlemine *difüzyon* adı verilmektedir. Kabımızın Şekil 1.1 de gördüğü üzere üstü açık ve su dolu olduğunu düşünelim. Uzun eksenini  $x$  eksenini olarak düşünelim,  $x$  noktası ve  $t$  anındaki mürekkep konsantrasyonunu  $c(x, t)$  ile gösterelim. Bu durumda bardak içerisindeki mürekkep konsantrasyonu, ilerleyen derslerimizde açıkça nasıl elde edildiğini inceleyeceğimiz

$$\begin{aligned}\frac{\partial c}{\partial t} &= k \frac{\partial^2 c}{\partial x^2}, \\ c(x, 0) &= c_0\end{aligned}\quad (1.3)$$

ile verilen difüzyon kuralına göre yayılır. Örneğimizde  $c$  değeri konum( $x$ ) ve zamana( $t$ ) bağlı olarak değişmektedir, yani  $c = c(x, t)$  dir, bu durumda  $x$  ve  $t$  ye bağımsız değişken ve  $c$  ye ise bağımlı değişken adı verilmektedir. Birden fazla bağımsız değişkene sahip bir bağımlı değişkenin söz konusu değişken veya değişkenlere göre kısmi türevlerini içeren denkleme **Kısmi Türevli Diferensiyel Denklem** veya **Kısmi Diferensiyel Denklem(KDD)** adı verilmektedir. Bayağı diferensiyel denklemlerde olduğu gibi KDD'lerde de **denklemin basamağı** en yüksek basamaktan türevin basamağına eşittir, o halde (1.3) denkleminin basamağı ikiye eşittir.

(1.3) modeli,

- herhangi bir  $x_0$  noktasındaki değerin komşu noktalara göre küçük olması, örneğin  $x_0$  noktasında yerel minimuma sahip olması durumunda  $c_{xx}(x_0) > 0$  olacağından söz konusu nokta komşuluğunda noktada  $c_t > 0$  olacağını, dolayısıyla  $c$  nin artacağını ifade eder. Öte yandan
  - herhangi bir  $x_0$  noktasındaki değerin komşu noktalara göre büyük olması, örneğin  $x_0$  noktasında yerel maximuma sahip olması durumunda  $c_{xx}(x_0) < 0$  olacağından söz konusu nokta komşuluğunda  $c_t < 0$  olacağını, dolayısıyla  $c$  nin azalacağını ifade eder.
3. **Korunan kütle adveksiyonu(taşıması):** Öte yandan  $x = x(t)$ , tek yönde(örneğin sağa doğru)  $dx/dt = v > 0$  hızıyla hareket eden akışkan içerisinde yayılmayan(difüze olmayan) kimyasalın konumunu gösterebiliriz.  $c(x, t)$ ,  $x$  noktası ve  $t$  anında birim hacimdeki kimyasal miktarı, yani

kimyasal konsantrasyonu olmak üzere,  $v$  hızıyla hareket eden ortamda toplam konsantrasyonun zamanla değişmediğini kabul edelim. Bu durumda zincir kuralı yardımıyla modelimiz

$$\begin{aligned}\frac{dc(t, x(t))}{dt} &= \frac{\partial c}{\partial t} + \frac{\partial c}{\partial x} \frac{dx}{dt} \\ &= c_t + v c_x = 0\end{aligned}\quad (1.4)$$

olarak ifade edilir. Bu denklem **adveksiyon (taşınım)** denklemi olarak bilinen denklem türüne aittir ve denklem birinci basamaktadır.

4. **Enerji korunumu: Newton soğuma yasası**, bir cismin yüzey sıcaklığının zamana göre değişiminin, yüzey sıcaklığı ve dış ortam sıcaklığı arasındaki fark ile orantılı olduğunu ifade eder. Cismin  $t$  anındaki yüzey sıcaklığı  $T(t)$  olmak üzere, bu yasa

$$T' = -\alpha(T - A)$$

olarak ifade edilebilir, burada  $A$  sabit veya zamanla değişebilen dış ortam sıcaklığı,  $\alpha > 0$  ise ısı transfer katsayısıdır. Örneğin başlangıçta 75 derecedeki bir fincan kahveyi 25 derecede oda sıcaklığına getirdiğimizi düşünelim. İlerleyen zamanlarda kahve üst yüzeyinin sıcaklığı,

$$\begin{aligned}\frac{dT}{dt} &= -\alpha(T - 25) \\ T(0) &= 75\end{aligned}\quad (1.5)$$

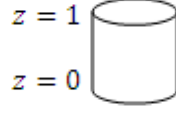
başlangıç değer problemi çözülerek elde edilebilir. Denklemi çözerek

$$T(t) = 25 + 50e^{-\alpha t}$$

elde ederiz.  $t \rightarrow \infty$  için  $T$  değerleri azalarak 25 değerine yaklaştığına dikkat edelim

- Ancak kahve üst yüzeyinin sıcaklığı, fincan içerisindeki sıcaklıktan genelde farklıdır.  $z$ -yönünü kupa uzun eksenini olduğunu, sadece bu ekse boyunca ısı değişiminin olduğunu ve fincanın ısı yalıtımlı olduğunu, ayrıca bir birim yüksekliğinde olduğunu kabul edelim, Şekil 1.2.

Sıcaklık değişim modeli olarak düşey eksen ve zamana bağlı olarak



Şekil 1.2: Fincan şematığı

$$\begin{aligned}
 T_t &= kT_{zz} & (1.6) \\
 T_z|_{z=0} &= 0 \\
 T_z|_{z=1} &= -\alpha(T - 25) \\
 T(z, 0) &= 75
 \end{aligned}$$

- Burada  $T_{zz}$  terimi **Termodinamik** yasalar çerçevesinde ısının sıcak bölgeden soğuk bölgeye doğru hareket edeceğini ifade eder. Herhangi bir  $z_0$  noktasında  $T_{zz} > 0$  ise, komşu noktalardaki ısının daha yüksek olduğu ve dolayısıyla difüzyon katsayısı  $k > 0$  olduğu için  $T_t > 0$  olacağından  $T$  nin  $z_0$  noktasında artması gerektiği, yani komşu sıcak bölgelerden  $z_0$  noktasına doğru moleküler etkileşimler sonucu ısı difüzyonunun gerçekleşmesi gerektiği görülmüştür. Fakat eğer  $z_0$  noktasında  $T_{zz} < 0$  ise komşu noktalardaki ısının daha düşük olduğu ve dolayısıyla  $T_t < 0$  olacağından  $T$  nin  $z_0$  noktasında azalması gerektiği, yani ısının komşu bölgelere doğru yayılması gerektiği anlaşılmaktadır.  $T_z$  nin herhangi bir noktadaki işareti ısı akım yönünü belirler. Soğuma problemi için soğuma süresince  $T_z > 0$  dir.
- Şimdi (1.5) ve (1.6) arasındaki ilişkileri inceleyelim:(1.5) probleminde  $T = T(t)$  olup, denklem bir bayağı diferensiyel denklemdir ve basamağı bire eşittir, çünkü en yüksek basamaktan türevin basamağı bire eşittir.(1.6) probleminde  $T = T(z, t)$  olup, denklem ikinci basamaktan bir kısmi diferensiyel denklemdir.
- Bu modelde fincan sıcaklığının sadece zaman ve fincan uzun eksenini yani  $z$  eksenini boyunca değiştiğini kabul ettik, ancak fincan içerisindeki her  $(x, y, z)$  noktasındaki sıcaklığı belirlemek isteyseydik, bu takdirde modelimizin

$$T_t = k(T_{xx} + T_{yy} + T_{zz}) \quad (1.7)$$

olarak revize ederek, diğer eksenler yönündeki ısı akımlarını da dikkate almamız gerekirdi. Bu durumda denklemimiz tek bir  $T$  bağımlı değişkeni ile  $(x, y, z)$  konum değişkenleri ve  $t$  zaman değişkeni olmak üzere dört adet bağımsız değişken içerir. (1.5) de tek bir konum değişkeni mevcut olduğu için problem **tek boyutlu**, (1.7) de ise  $(x, y, z)$  ile gösterdiğimiz üç adet konum değişkeni mevcut olduğu için problem **üç boyutlu** problem olarak adlandırılır.

5. **Nüfus korunumu:** Öteyandan beşinci örnek olarak lojistik model olarak bilinen nüfus modelini gözönüne alalım.

$$\frac{dN}{dt} = k(N)N, k(N) = 1 - N/M$$

Birinci basamaktan değişkenlerine ayrılabilir bir bayağı diferensiyel denklem olarak bu denklemi çözerek  $t$  anındaki ilgili canlı nüfusunu, yani  $N(t)$  değerini belirleyebiliriz. Ancak bu bilgi bize *söz konusu bölgenin her bir alt bölgesindeki nüfus değeri hakkında bilgi vermez*.

Bu taktirde modelimizi geliştirmemiz gerekmektedir: Bir sahil şeridi boyunca  $x = A$  ve  $x = B$  noktaları arasında yerleşim alanlarına sahip şehir düşünelim. Bu şehrin  $A < x < B$  noktasındaki nüfusu, lojistik modele göre

$$\begin{aligned} N_t &= N_{xx} + k(N)N, k(N) = 1 - N/M & (1.8) \\ N(x, 0) &= N_0, \text{ ilk nüfus değeri} \\ N(A, t) &= N_A, N(B, t) = N_B. \end{aligned}$$

olarak verilir. Burada  $N_{xx}$  terimi difüzyon terimi olarak adlandırılır,  $N_{xx} < 0$  olduğu yerlerde  $dN/dt$  nin azalması ve  $N_{xx} > 0$  olduğu yerde ise  $dN/dt$  nin artmasını gerektirir. Diğer deyimle insanların nüfusun çok yoğun olduğu bölgelerden daha az yoğun olduğu bölgelere göç etme eğilimini ifade eder. Burada  $N_A$  ve  $N_B$  değerleri sırasıyla  $A$  ve  $B$  noktalarında birim uzunluklu bölgelerdeki nüfus değerlerini temsil eder. Alternatif olarak  $A$  ve  $B$  noktalarından birim zamanda şehire giren net nüfus değerlerinin veya sınırdaki nüfus değeri veya birim zamandaki nüfus hareketliliğinin bilinmesi de şehirdeki nüfusun belirlenmesi için yeterli olur.

## 1.2 Lineer ve nonlinear denklemler

**TANIM 1.1.**  $L$ , bayağı veya kısmi türev operatörü,  $f$  bağımsız değişken veya değişkenlerin bir fonksiyonu,  $u$  ise operatörün tanım kümesinde tanımlı bir fonksiyon olmak üzere operatör notasyonu ile ifade edilen

$$Lu = f \quad (1.9)$$

denklemini gözönüne alalım.  $L$  operatörünün tanım kümesindeki herhangi keyfi iki  $u, v$  fonksiyonları ve  $\alpha$  sabiti için

- $L(\alpha u) = \alpha L(u)$
- $L(u + v) = L(u) + L(v)$

kriterleri sağlanıyorsa,  $L$  ye **lineer operatör** ve (1.9) denkleminde  $f \equiv 0$  ise veya diğer deyimle  $u \equiv 0$  denklemin çözümü ise denkleme **homojen denklem** adı verilir, diğer durumda denklem **nonhomojen** olarak sınıflandırılır.

**TANIM 1.2.**  $L$  lineer operatör olmak üzere (1.9) denkleminde  $f \equiv 0$  ise veya diğer deyimle  $u \equiv 0$  denklemin çözümü ise denkleme **homojen denklem** adı verilir, diğer durumda denklem **nonhomojen** olarak sınıflandırılır.

**ÖRNEK 1.1.** Lineer ve nonlinear denklem örnekleri:

- $u = u(x)$ ,  $Lu = u'$ , olmak üzere

$$L(\alpha u) = (\alpha u)' = \alpha u' = \alpha L(u),$$

$$L(u + v) = (u + v)' = u' + v' = Lu + Lv.$$

O halde  $Lu = u' = f$  denkleminin lineer bir denklemidir.

- $u = u(x)$ ,  $Lu = au' + bu^2$ , olmak üzere herhangi  $\alpha$  skaleri için

$$L(\alpha u) = a(\alpha u)' + b(\alpha u)^2 = a\alpha u' + b\alpha^2 u^2 \neq \alpha L(u) = \alpha(a u' + b u^2),$$

o halde

$$a u' + b u^2 = f$$

nonlinear bir denklemdir.

- $u = u(x)$ ,  $Lu = u' + p(x)u - q(x)u^n$ ,  $n \neq 1$  olmak üzere herhangi  $\alpha$  skaleri için

$$L(\alpha u) \neq \alpha L(u)$$

dir. O halde özel olarak

$$u' + p(x)u - q(x)u^n = 0$$

veya Bernoulli denklemi olarak bilinen

$$u' + p(x)u = q(x)u^n$$

denklemi nonlineerdir.

- $a, b$  sabitleri,  $u = u(x, y)$ ,  $f = f(x, y)$  fonksiyonları için  $au_x + bu_y = f$  denkleminin lineerdir:  $u = u(x, y)$ ,  $a, b$  sabitleri için  $Lu = au_x + bu_y$  olarak tanımlansın. Herhangi  $\alpha \in R$  skaleri için

$$L(\alpha u) = a(\alpha u)_x + b(\alpha u)_y = \alpha(au_x + bu_y) = \alpha Lu$$

$$L(u + v) = a(u + v)_x + b(u + v)_y = au_x + bu_y + av_x + bv_y = Lu + Lv$$

O halde

$$au_x + bu_y = f$$

denklemi lineer bir KDD dir.

- $u_x + uu_y = f$  denklemi nonlineerdir:

$u = u(x, y)$  için  $Lu = u_x + uu_y$  olarak tanımlansın. Herhangi  $\alpha \in R$  skaleri için

$$L(\alpha u) = (\alpha u)_x + (\alpha u)(\alpha u)_y = \alpha u_x + \alpha^2 u_y \neq \alpha(u_x + uu_y) = \alpha L(u).$$

olup,  $L$  operatörü nonlineer ve dolayısıyla da

$$Lu = u_x + uu_y = f$$

denklemi nonlineer bir denklemdir.

- $u_t - ku_{xx} = 0$  denkleminin lineer ve homojendir:

$u = u(x, t)$ ,  $k$  sabiti için  $Lu = u_t - ku_{xx}$  olarak tanımlansın. Herhangi  $\alpha \in R$  skaleri için

$$L(\alpha u) = a(\alpha u)_t - k(\alpha u)_{xx} = \alpha(au_t - ku_{xx}) = \alpha Lu$$

$$L(u + v) = (u + v)_t - k(u + v)_{xx} = u_t - ku_{xx} + v_t - kv_{xx} = Lu + Lv$$



O halde denklemi lineer bir kısmi diferensiyel denklemdir. Ayrıca  $u \equiv 0$  denklemin çözümü olduğu için denklem homojendir.

- Poisson denklemi olarak bilinen

$$u_{xx} + u_{yy} = f$$

denklemi lineer bir denklemdir, çünkü

$$L[u] = u_{xx} + u_{yy}$$

operatörü lineer bir operatördür (Alıştırma), ancak homojen değildir.  $f = 0$  için elde edilen

$$u_{xx} + u_{yy} = 0$$

denklemi Laplace denklemi olarak adlandırılır ve homojendir.

- $c$  bir skaler olmak üzere Dalga denklemi olarak bilinen

$$u_{tt} = c^2 u_{xx} + f$$

denklemi lineer bir denklemdir, çünkü  $L[u] = u_{tt} - c^2 u_{xx}$  operatörü lineer bir operatördür.

- Yukarıda (1.8) ile verilen nüfus modeli nonlineerdir:

Çünkü  $N = N(x, t)$ ,  $LN = N_t - N_{xx} - N(1 - N/M)$  olmak üzere keyfi  $\alpha$  sabiti için

$$\begin{aligned} L(\alpha N) &= (\alpha N)_t - (\alpha N)_{xx} - (\alpha N)(1 - \alpha N/M) \\ &\neq \alpha(N_t - N_{xx} - N(1 - N/M)) \end{aligned}$$

O halde

$$N_t - N_{xx} - N(1 - N/M) = 0$$

denklemi nonlineerdir. Denklemi **nonlineer** yapan terim bilinmeyen çarpım halinde bulunduğu

$$k(N)N = (1 - N/M)N$$

ifadesindeki  $N^2/M$  terimidir.

**Gözlem 1.1.** Birinci basamaktan iki bağımsız değişkenli en genel lineer denklem

$$a(x, y)u_x + b(x, y)u_y + c(x, y)u = f(x, y) \quad (1.10)$$

biçiminde ifade edilebilir.

### 1.3 İkinci basamaktan lineer kısmi diferensiyel denklemler

İkinci basamaktan iki bağımsız değişkenli en genel lineer sistem,  $u_{xy} = u_{yx}$  kabulü ile

$$au_{xx} + bu_{xy} + cu_{yy} + du_x + eu_y + fu = g \quad (1.11)$$

biçiminde ifade edilebilir.  $g \equiv 0$  olması durumunda denklem homojen olur.

Bu denklemin sınıflandırma işlemine ışık tutması açısından öncelikle ikinci basamaktan sabit katsayılı

$$ay'' + by' + cy = f \quad (1.12)$$

denklemini göz önüne alalım. Homojen kısmın genel çözümü için  $y = e^{rt}$  biçimde çözüm ararken,  $r$  lerin

$$ar^2 + br + c = 0$$

denklemini sağladığını biliyoruz. Denklemin köklerinin reel ve birbirinden farklı, reel ve çakışık veya karmaşık olması durumuna göre çözümün artan zaman değerleri için farklı davranış sergilediğini hatırlayalım. Daha açık olarak denklem kökleri için tanımlı

$$\Delta = b^2 - 4ac$$

diskriminantı önemli rol oynar:

- $\Delta > 0$  ise kökler reel,
- $\Delta = 0$  ise kökler çakışık,
- $\Delta < 0$  ise kökler karmaşıktır.

Tıpkı 1.12 denklemindeki sınıflandırma gibi, (1.11) denklemin çözümleri de diskriminant adı verilen ve herhangi bir  $(x, y)$  noktasında

$$\Delta(x, y) = b^2(x, y) - 4a(x, y)c(x, y)$$

ifadesinin işaretine bağlı olarak farklı özellikler gösterir.  $\Delta(x, y)$  nin işarete göre de denklem farklı sınıflara ayrılır. Herhangi bir  $(x, y)$  noktasında

- $\Delta(x, y) > 0$  ise (1.11) denklemi  $(x, y)$  noktasında **hiperbolik**,
- $\Delta(x, y) = 0$  ise (1.11) denklemi  $(x, y)$  noktasında **parabolik** ve
- $\Delta(x, y) < 0$  ise (1.11) denklemi  $(x, y)$  noktasında **eliptiktir** denir.

Üç farklı sınıfa ait çözümlerin özellikleri kendi sınıfı içerisinde benzerlik gösterdiği için bu sınıflandırma faydalıdır.

- Laplace denklemi olarak bilinen  $u_{xx} + u_{yy} = 0$  denkleminde  $a = 1, b = 0, c = 1$  olup,  $\Delta = -3 < 0$  dir. O halde Laplace denklemi olarak bilinen bu denklem eliptik türden bir denklemdir ve eliptik denklemlerin en basit biçimi olarak bilinir.
- Difüzyon denklemi veya daha çok ısı denklemi olarak bilinen  $u_t - k u_{xx} = 0$  denkleminde  $a = -k, b = c = 0$  olup,  $\Delta = 0$  dir. O halde difüzyon denklemi parabolik bir denklemdir ve parabolik denklemlerin en basit biçimi(kanonik form) olarak bilinir.
- Dalga denklemi olarak bilinen dalga yer değiştirmesini belirleyen  $u_{tt} - c^2 u_{xx} = 0$  denkleminde  $\Delta = 4c^2 > 0$  olup, dalga denklemi hiperbolik denklemdir ve hiperbolik denklemlerin basit biçimlerinden birisi olarak bilinir.
- $u_{xx} + x u_{yy} = 0$  denkleminde  $a = 1, b = 0, c = x$  olup,  $\Delta = -4x$  dir. O halde  $x > 0$  yarı düzleminde denklem eliptik,  $x = 0$  doğrusu üzerinde  $u_{xx} = 0$  denkleme dönüşür ki bu denklem parabolik,  $x < 0$  yarı düzleminde ise denklem hiperboliktir. O halde değişken katsayılı denklemler, farklı bölgelerde farklı denklem türlerine ait olabilmektedir.
- $u_{xx} + (1 - x^2) u_{yy} = 0$  denkleminde  $a = 1, b = 1 - x^2, c = 0$  olup,  $\Delta = 4(x^2 - 1)$  dir. O halde
  - düzlemde  $x = \pm 1$  doğrusu üzerinde denklem parabolik,
  - $D = \{(x, y) \in R^2 \mid -1 < x < 1\}$  bölgesi üzerinde denklem eliptik ve
  - $D = \{(x, y) \in R^2 \mid x < -1 \text{ veya } x > 1\}$  bölgesi üzerinde denklem hiperboliktir.

### 1.3.1 Bayağı diferensiyel denklem yöntemi yardımıyla genel çözüm

Aşağıdaki tabloyu inceleyerek, bazı lineer bayağı diferensiyel denklemlerin çözümlerini hatırlayalım.

Bayağı Dif. Denklem	Genel çözüm
$y = y(t), y' = 0$	$y = c, c \in R$
$y' = 1$	$y = t + c, c \in R$
$y' = y$	$y = ce^t, c \in R$
$y' + 3y = 0$	$y = ce^{-3t}, c \in R$
$y'' = 0$	$y = c + dx, c, d \in R$
$y'' + y = 0$	$y = c \sin(x) + d \cos(x), c, d \in R$

Şimdi ise tıpkı bayağı diferensiyel denklemlerde olduğu üzere integral yardımıyla veya bayağı diferensiyel denklem çözümlerine benzeterek, bazı kısmi diferensiyel denklemlerin genel çözümlerini belirleyebiliriz. Aşağıdaki tabloyu inceleyiniz.

Kısmi Diferensiyel Denklem	Genel çözüm
$u = u(x, y), u_x = 0$	$u = c(y), y$ nin <i>keyfi</i> fonksiyonu
$u_x = 1$	$u = x + c(y)$
$u_y = 1$	$u = y + c(x), x$ in <i>keyfi</i> fonksiyonu
$u = u(x, t), u_t = u$	$u = c(y)e^t$
$u_t + 3u = 0$	$u = c(x)e^{-3t}$
$u_{yy} = 0 \Rightarrow$	$u_y = c(x) \Rightarrow u = c(x)y + d(x)$
$u_{xx} = 0 \Rightarrow$	$u_x = c(y) \Rightarrow u = c(y)x + d(y)$
$u_{xy} = 0 \Rightarrow$	$u_x = c(x) \Rightarrow u = C(x) + d(y)$
$u_{xx} + u = 0$	$u = c(y) \sin(x) + d(y) \cos(x)$

Özetle bu bölümde

- kısmi diferensiyel denklemler için temel kavramları, bayağı diferensiyel denklemler teorisi ile ilişkili olarak inceledik,
- bayağı diferensiyel denklemlerle modellenen tipik olayları dikkate alarak, daha kapsamlı analizin kısmi diferensiyel denklem modelleri ile gerçekleştirilebileceğine dikkat çekerek ve bu suretle kısmi diferensiyel denklem çalışmalarını motive etmeye çalıştık. Ayrıca
- kısmi diferensiyel denklemler için basamak, boyut, lineerlik, homojenlik kavramlarını inceledik. Son olarak
- bayağı diferensiyel denklem çözüm yöntemleri yardımıyla çözülebilen kısmi diferensiyel denklemlerin genel çözümlerini elde ederek, bayağı diferensiyel ve kısmi diferensiyel denklem genel çözümleri arasındaki ilişkilere dikkat çektik.

### Alıştırmalar 1.1.

1.  $y = y(t)$  olmak üzere aşağıdaki tabloyu doldurunuz.

BDD	Genel çözüm
$y''' = 0$	
$y'' - y = 0$	
$y'' + 4y = 0$	
$y' + 2y = 1$	
$y' + y = t$	
$y'' = e^{-t}$	
$y'' + y' + y = 0$	

2.  $u = u(x, t)$  olmak üzere aşağıdaki tabloyu doldurunuz.

KDD	Genel çözüm
$u_{xxx} = 0$	
$u_{xx} - u = 0$	
$u_{xx} + 3u = 0$	
$u_x + 2u = 1$	
$u_x + u = t$	
$u_{xt} = e^{-t}$	
$u_{xx} + u_x + u = 0$	

3.  $u = u(x, t)$  olmak üzere

$$u_{xx} - 3u_x + 2u = 0$$

denkleminin genel çözümü aşağıdakilerden hangisidir?

(a)  $u = ce^t + de^{2t}, c, d \in R$

(b)  $u = c(y)e^x + d(y)e^{2x},$

(c)  $u = ce^x + de^{2x}, c, d \in R$

(d)  $u = c(t)e^x + d(t)e^{2x}$

4. Deneme yanılma yöntemiyle aşağıdaki tabloda boş bırakılan yerleri doldurunuz.

Çözüm, $u = u(x, t)$	Kısmi Diferensiyel Denklem
$u = f(x)$	
$u = f(x - t)$	
$u = f(x + t)$	
$u = f(2x + 3t)$	
$u = xf(t) + g(x)$	
$u = xt + f(t)$	
$u = e^{-t} \sin(x)$	
$u = e^t \sin(x)$	
$u = f(x - t) + f(x + t)$	
$u = \sin(x) \cos(t)$	
$u = \sinh(x) \cosh(t)$	

5.

$$u_t + u u_x = 1$$

denklemini için doğru seçeneği belirleyiniz.

- (a) birinci basamaktadır, lineerdir, homojendir.
- (b) birinci basamaktadır, lineerdir, homojen değildir.
- (c) birinci basamaktadır, nonlineerdir, homojen değildir.
- (d) doğru cevap yukarıda verilmemiştir.

6. Aşağıda verilen denklemlerin lineer olup olmadıklarını araştırınız, basamak ve boyutlarını belirtiniz.

- (a)  $u_{xx} + u_{yy} = 0$
- (b)  $u_{xx} + x^2 u_{yy} = 0$
- (c)  $u_t + 3u_x - u = 0$
- (d)  $u_t + x u_x = u_{xx}$
- (e)  $u_t + u^2 u_x = 0$
- (f)  $u_{tt} + \alpha u_t = \alpha u_{xxxx}$
- (g)  $u_t = k(u_{xx} + u_{yy})$

7. Aşağıdaki denklemlerin türünü belirleyiniz, homojen olup olmadıklarını belirleyiniz.

- (a)  $u_{xx} - 4u_{yy} = 0$
- (b)  $u_{xx} + 4u_{yy} + u_x - u_y = x$
- (c)  $u_{xx} + 3u_{xy} + yu_{yy} + u_x = 0$
- (d)  $u_{xx} + u_x + u_y = 0$

8.  $u = f(t) \cos(2x) + g(t) \sin(2x)$  fonksiyon ailesini çözüm kabul eden denklemler aşağıdakilerden hangisidir?

- (a)  $u_{tt} + 2u = 0$
- (b)  $u_{xx} + 2u = 0$
- (c)  $u_{xx} + 4u = 0$

(d)  $u_{tt} + 4u = 0$

9. Aşağıda verilen değişken katsayılı denklemlerin düzlemin hangi alt bölgelerinde hangi türden olduklarını belirleyiniz. İlgili bölgelerin şekillerini çiziniz.

(a)  $u_{xx} + (1 - x)u_{yy} = 0$

(b)  $u_{xx} + (1 + x)u_{yy} = 0$

(c)  $u_{xx} + (1 + x)u_{xy} + u_{yy} = 0$

(d)  $(1 - x)u_{xx} + u_{tt} = 0$

10.  $u_{xx} + (1 - x)u_{xy} + u_{yy} = 0$  denkleminin düzlemde Hiperbolik(H), Parabolik(P) ve Eliptik(E) olduğu bölgelerin soldan sağa doğru sıralanışı hangisidir?

(a) *HPEPH*

(b) *PHEPH*

(c) *PEHEPH*

(d) *EPHPE*



# Kaynaklar

- [1] Duchateau, P., Zachmann D, Applied Partial Differential Equations, Dover Pub., New York, 1989.
- [2] Coleman, P. Matthew, An introduction to Partial Differential Equations with MATLAB, Chapman& Hall/CRC, 2004.
- [3] Andrews, L., Elementary Partial Differential Equations with Boundary Value Problems, Academic press, 1989.